

Документ подписан простой электронной подписью
Информация о владельце:
ФИО: Емельянов Сергей Геннадьевич
Должность: ректор
Дата подписания: 14.02.2025 13:47:25
Уникальный программный ключ:
9ba7d3e34c012eba476ffd2d064cf2781953be730df2374d1673c0e536f9f56

Приложение (обязательное)

Сведения о реализации основных образовательных программ высшего образования

15.04.06 Мехатроника и робототехника, Сервисная робототехника

основная образовательная программа высшего образования (далее – основная образовательная программа)

магистр

присваиваемая квалификация

федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Юго-Западный государственный университет», Юго-Западный государственный университет, ФГБОУ ВО «ЮЗГУ», ЮЗГУ

полное и сокращенное (при наличии) наименование образовательной организации или организации, осуществляющей обучение (далее – организация)

Раздел 1. Общие сведения

1.1. Основная образовательная программа реализуется в соответствии с федеральным государственным образовательным стандартом, утвержденным Министерством высшего образования и науки Российской Федерации или Министерством науки и высшего образования Российской Федерации

от 14.08.2020 № 1023.

1.2. Основная образовательная программа реализуется в соответствии с образовательным стандартом, утвержденным самостоятельно образовательной организацией высшего образования на основании части 10 статьи 11 Федерального закона от 29 декабря 2012 г. № 273-ФЗ «Об образовании в Российской Федерации» нет.

реквизиты локального акта организации об утверждении образовательного стандарта

1.3. Основная образовательная программа реализуется с использованием сетевой формы на основании договора от « » 20 г., заключенного с нет.

полное наименование юридического лица

1.4. Основная образовательная программа содержит сведения, составляющие государственную тайну, нет.

да/нет

1.5. Основная образовательная программа реализуется с применением исключительно электронного обучения, дистанционных образовательных технологий нет.

да/нет

Раздел 2. Условия реализации основной образовательной программы

2.1. Сведения о педагогических (научно-педагогических) работниках, участвующих в реализации основной образовательной программы, и лицах, привлекаемых к реализации основной образовательной программы на иных условиях:

№ п/п	Наименование учебных предметов, курсов, дисциплин (модулей), практики, иных видов учебной деятельности, предусмотренных учебным планом образовательной программы	Фамилия, имя, отчество (при наличии) педагогического (научно-педагогического) работника, участвующего в реализации образовательной программы	Условия привлечения (по основному месту работы, на условиях внутреннего/ внешнего совместительства; на условиях гражданско-правового договора) педагогических (научно-педагогических) работников	Информация о наличии ученой степени, ученого звания, наград, международных почетных званий или премий, в том числе полученных в иностранном государстве и признанных в Российской Федерации, и (или) государственных почетных званий в соответствующей профессиональной сфере, и (или) лауреатства государственных премий в соответствующей профессиональной сфере и приравненного к ним членства в творческих союзах, лауреатства, побед и призов в творческих конкурсах	Объем учебной нагрузки	
					количество часов	доля от ставки
1	2	3	4	5	6	7
1	Моделирование и исследование мехатронных систем и роботов	Яцун Сергей Фёдорович	По основному месту работы	д.т.н., профессор	20,15	0,0224
		Лушников Борис Владимирович	По основному месту работы	к.т.н., доцент	72	0,08
2	Проектирование и производство мехатронных и робототехнических систем	Яцун Сергей Фёдорович	По основному месту работы	д.т.н., профессор	38,3	0,0426
		Мальчиков Андрей Васильевич	По основному месту работы	к.т.н.	36	0,04
3	Современные проблемы мехатроники и робототехники	Тарасова Елена Сергеевна	на условиях гражданско-правового договора	к.т.н.	18	0,02
		Безмен Петр Анатольевич	По основному месту работы	к.т.н., доцент	55,25	0,0614
4	Психология управления коллективом	Чернышова Ольга Викторовна	По основному месту работы	к.н., доцент	36,1	0,0401
5	Организация и управление производством	Томакова Ирина Александровна	По основному месту работы	к.т.н., доцент	26,1	0,029
6	Информационные системы	Мальчиков Андрей	По основному	к.т.н.	54,1	0,0601

	роботов и обработка сигналов	Васильевич Безмен Петр Анатольевич	месту работы По основному месту работы		к.т.н., доцент	37,15	0,0414
7	Системы обеспечения производственной и экологической безопасности	Юшин Василий Валерьевич	По основному месту работы		к.т.н., доцент	26,1	0,029
8	Профессиональная подготовка в области мехатроники и робототехники	Политов Евгений Николаевич	По основному месту работы		к.т.н., доцент	26,1	0,029
9	Методы и теория оптимизации	Локтионова Оксана Геннадьевна	На условиях внутреннего совместительства		д.т.н., доцент	54,1	0,0601
10	Иностранный язык	Павлова Анна Викторовна	По основному месту работы		к.фил.н.	37,15	0,0413
11	Управление мехатронными системами и сервисными роботами	Безмен Петр Анатольевич	По основному месту работы		к.т.н., доцент	92,15	0,1024
12	Проектирование сервисных роботов	Яцун Сергей Фёдорович	По основному месту работы		д.т.н., профессор	29,65	0,0329
		Мальчиков Андрей Васильевич	По основному месту работы		к.т.н.	100	0,1111
13	Сервисные роботы для мониторинга окружающей среды	Мальчиков Андрей Васильевич	По основному месту работы		к.т.н.	36,1	0,0401
14	Сервисные роботы специального назначения	Мальчиков Андрей Васильевич	По основному месту работы		к.т.н.	-	-
15	Сервисные человеко-машинные комплексы промышленного назначения	Яцун Андрей Сергеевич	По основному месту работы		к.т.н.	44,1	0,049
16	Сервисные человеко-машинные комплексы	Яцун Андрей Сергеевич	По основному месту работы		к.т.н.	-	-

	медицинского назначения					
17	Учебная ознакомительная практика	Рукавицын Александр Николаевич	По основному месту работы	к.т.н., доцент	48	0,0533
18	Производственная технологическая (проектно-технологическая) практика	Рукавицын Александр Николаевич	По основному месту работы	к.т.н., доцент	24	0,0267
19	Производственная проектно-конструкторская практика (первая)	Рукавицын Александр Николаевич	По основному месту работы	к.т.н., доцент	24	0,0267
19	Производственная проектно-конструкторская практика (вторая)	Рукавицын Александр Николаевич	По основному месту работы	к.т.н., доцент	24	0,0267
20	Производственная преддипломная практика	Политов Евгений Николаевич	По основному месту работы	к.т.н., доцент	4	0,0044
	Итого:					1,0697

2.2. Сведения о научно-педагогическом работнике, осуществляющем общее руководство научным содержанием программы магистратуры:

№ п/п	Фамилия, имя, отчество (при наличии) научно-педагогического работника	Условия привлечения (по основному месту работы, на условиях внутреннего/ внешнего совместительства; на условиях гражданско-правового договора	Ученая степень, (в том числе ученая степень, присвоенная за рубежом и признаваемая в Российской Федерации)	Тематика самостоятельного научно-исследовательского (творческого) проекта (участие в осуществлении таких проектов) по направлению подготовки, а также наименование и реквизиты документа, подтверждающие его закрепление	Публикации (название статьи, монографии и другое; наименование журнала/издания, год публикации) в:		Апробация результатов научно-исследовательской (творческой) деятельности на национальных и международных конференциях (название, статус конференций, материалы конференций, год выпуска)
					ведущих отечественных рецензируемых научных журналах и изданиях	зарубежных рецензируемых научных журналах и изданиях	
1	2	3	4	5	6	7	8
	Яцун Сергей Фёдорович	штатный	Доктор технических наук, профессор	Сервисные роботы, мобильные роботы, мехатроника, экзоскелеты, реабилитационная техника, робототехника специального назначения, человеко-машинные системы, приказ от 27.09.2023 №1306	1. Яцун С.Ф. Метод получения параметров изменения задающих воздействий для системы управления реабилитационного устройства / С.Ф. Яцун, А.В. Мальчиков, А.С. Яцун // Медицинская Техника / Медицинская техника №2, 2023 / с. 22-26 2. Яцун С. Ф. и др. Система управления колёсного привода подлёдного робота для мониторинга подводных объектов // Автоматизация и	1. Jatsun S., Malchikov A. Adaptive Suspension System Position-Force Control of Wheeled Wall-Pressed In-Pipe Climbing Robot //Climbing and Walking Robots Conference. – Cham : Springer Nature Switzerland, 2023. – С. 101-111. 2. Jatsun S. F., Yatsun A. Active-Passive Mechanotherapy (APM) of the Ankle Joint (AJ) in Post-Traumatic Rehabilitation //Global Perspectives on Robotics and Autonomous Systems: Development and Applications. – IGI	1. Afonin D., Pechurin A., Jatsun S. Algorithm for Controlling the Movement of a Robotic Aircraft Towing System along a Contrast Line //2023 International Conference on Industrial Engineering, Applications and Manufacturing (ICIEAM). – IEEE, 2023. – С. 737-742. 2. Доклад на Всероссийской научно-технической конференции «Всероссийская научно-практическая конференция молодых ученых, студентов и аспирантов «Научные исследования: от теории к практике»» (г. Курск, май 2023) 3. Афонин Д. В., Печурин А. С., Яцун С. Ф. Комбинированная система управления движением роботизированной буксировочной системы /Завалишинские чтения 23. – 2023. – С. 119-125 4. Safarov J., Tistsov E., Jatsun S. Determining the Reaction of Ankle Joint Muscle System Using an Exoskeleton //IFTToMM Asian conference on Mechanism and Machine Science. – Cham : Springer

				<p>моделирование в проектировании и управлении. – 2023. – № 2 (20). – С. 58-68.</p> <p>3. Яцун С. Ф., Мальчиков А. В., Щербакова М. П. Адаптивный алгоритм системы пользовательского интерфейса инвалидной коляской-вертикализатором //Известия Юго-Западного государственного университета. – 2023. – Т. 27. – №. 1. – С. 111-125.</p> <p>4. Афонин Д.В., Печурин А.С., Яцун С.Ф. Управление движением роботизированной колесной системы двух тел, связанной упругим элементом // Известия Волгоградского государственного университета. 2024. № 4 (287). С. 6-14.</p> <p>5. Сафаров Д. И., Тисцов Е.</p>	<p>Global, 2023. – С. 24-38.</p> <p>3. Knyazev A., Jatsun S. et al. Development of a Device for Post-traumatic Ankle Rehabilitation //International Conference on Interactive Collaborative Robotics. – Cham : Springer Nature Switzerland, 2023. – С. 93-102.</p> <p>4. Yatsun A. S., Jatsun S. F., Pechurin A. S. Kinematic Analysis of Human Walking in a Rehabilitation Exoskeleton Supported on One Leg //IFToMM Asian conference on Mechanism and Machine Science. – Cham : Springer Nature Switzerland, 2024. – С. 324-330.</p> <p>5. Jatsun S., Malchikov A. Adaptive Suspension System Position-Force Control of Wheeled Wall-Pressed In-Pipe Climbing Robot //Climbing and</p>	<p>Nature Switzerland, 2024. – С. 445-453.</p> <p>5 Emelyanova O., Tistsov E., Jatsun S. Automation Control of the Movement of Robotic Device for Patient Positioning //2024 International Russian Automation Conference (RusAutoCon). – IEEE, 2024. – С. 537-542.</p> <p>6 Робототехника в управлении складскими процессами: автоматизация и оптимизация ресурсов / Заикин О.В., Безмен П.А., Яцун С.Ф. // Современные технологии, материалы и техника: сборник научных статей 2-й Всероссийской научно-технической конференции. Воронеж, 2024, с. 96-99</p>
--	--	--	--	--	--	---

					Д., Яцун С. Ф. Моделирование взаимодействия человека и реабилитационного экзоскелета //International Journal of Open Information Technologies. – 2024. – Т. 12. – №. 4. – С. 108-115. 6. Безмен П. А., Емельянова О. В., Яцун С. Ф. Математическое моделирование управляемого вертикального полета привязной платформы. – 2024.	Walking Robots Conference. – Cham : Springer Nature Switzerland, 2023. – С. 101-111. 6. Safarov J., Tistsov E., Jatsun S. Robotic Device for Active-Passive Mechanotherapy of the Ankle Joint //2024 International Conference on Industrial Engineering, Applications and Manufacturing (ICIEAM). – IEEE, 2024. – С. 818-823.	
--	--	--	--	--	--	--	--

2.3. Сведения о научно-педагогических работниках организации, участвующих в реализации образовательной программы, и лицах, привлекаемых организацией к реализации образовательной программы на иных условиях, являющихся руководителями и (или) работниками иных организаций, осуществляющими трудовую деятельность в профессиональной сфере, соответствующей профессиональной деятельности, к которой готовятся обучающиеся (далее – специалисты-практики):

№ п/п	Фамилия, имя, отчество (при наличии) специалиста-практика	Наименование организации, осуществляющей деятельность в профессиональной сфере, в которой работает специалист-практик по основному месту работы или на условиях внешнего совместительства	Занимаемая специалистом-практиком должность	Общий трудовой стаж работы в организациях, осуществляющих деятельность в профессиональной сфере, соответствующей профессиональной деятельности, к которой готовится обучающийся
1	2	3	4	6
1	Яцун Андрей Сергеевич	ООО «Экзомед»	директор	10 лет
2	Тарасова Елена Сергеевна	ООО "КОДКОММИТ, Отдел тестирования Обособленного подразделения в г. Курск	главный тестировщик-автоматизатор	14 лет

2.4 Наличие электронной образовательной среды <https://swsu.ru/eios/>
адрес ссылки на информацию, размещенную на официальном сайте организации в информационно-телекоммуникационной сети «Интернет»

2.5 Наличие внутренней системы оценки качества образования <https://swsu.ru/omk/index.php/>
адрес ссылки на информацию, размещенную на официальном сайте организации в информационно-телекоммуникационной сети «Интернет»
