

Документ подписан простой электронной подписью

Информация о владельце:

ФИО: Локтионова Оксана Геннадьевна

Должность: проректор по учебной работе

Дата подписания: 09.07.2024 09:32:54

Уникальный программный ключ:

0b817ca911e6668abb13a5d426d39e5f611eabbf73e943df4a4851fda56d089

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное
образовательное учреждение высшего образования
«Юго-Западный государственный университет»
(ЮЗГУ)

Кафедра вычислительной техники



ЧИСЛЕННОЕ РЕШЕНИЕ ЗАДАЧ БЕЗУСЛОВНОЙ МИНИМИЗАЦИИ МЕТОДАМИ ВТОРОГО ПОРЯДКА

Методические указания к лабораторным и практическим занятиям для
студентов направлений подготовки 09.03.01 и 09.04.01

Информатика и вычислительная техника

Курск 2022

УДК 534.1

Составитель Ж.Т. Жусубалиев

Рецензент

Кандидат технических наук, доцент *T.H. Конаныхина*

Численное решение задач безусловной минимизации методами второго порядка: методические указания к лабораторным и практическим занятиям для студентов направлений подготовки 09.03.01 и 09.04.01 Информатика и вычислительная техника / Юго-Зап. гос. ун-т; сост. Ж.Т. Жусубалиев. – Курск, 2022. – 7 с.: – Библиогр.: с. 7.

Описываются численные методы безусловной многомерной минимизации методами второго порядка. Описаны алгоритмы методов Ньютона и Ньютона - Рафсона. Предназначены для студентов направлений подготовки 09.03.01, 09.04.01 очной и заочной форм обучения.

Текст печатается в авторской редакции

Подписано в печать 2022. Формат **60 × 84^{1/16}**.

Усл. печ. л. . Уч.-изд. л. . Тираж 50 экз. Заказ . Бесплатно.

Юго-Западный государственный университет.

305040, г. Курск, ул. 50 лет Октября, 94.

1. Цель работы

Изучение численных методов многомерной безусловной минимизации методами второго порядка – алгоритмов методов Ньютона и Ньютона - Рафсона.

2. Постановка задачи

Пусть дана функция многих переменных $\mathbf{f}(\mathbf{x})$, $\mathbf{f} \in \mathbb{R}$, $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$, которая имеет непрерывные частные производные во всех его точках.

Требуется найти локальный минимум функции $\mathbf{f}(\mathbf{x})$, т.е. такую точку $\mathbf{x}_* \in \mathbb{R}^n$, в которой она принимает минимальное значение

$$\mathbf{x}_* = \min_{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n} \mathbf{f}(\mathbf{x}).$$

3. Метод Ньютона

Идея метода Ньютона, как и методов первого порядка, состоит в построении последовательности приближений $\mathbf{x}^{(0)}, \mathbf{x}^{(1)}, \mathbf{x}^{(3)}, \dots$ точек \mathbf{x}_* , таких что $\mathbf{f}(\mathbf{x}^{k+1}) < \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)$, $k = 0, 1, 2, \dots$ (т.е. в выполняется условие убывания).

Такая последовательность вычисляется

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + \alpha_k \mathbf{p}^{(k)}, \quad k = 0, 1, 2, \dots, \quad (1)$$

где направление спуска $\mathbf{p}^{(k)}$ определяется по формуле

$$\mathbf{p}^{(k)} = -\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) \cdot \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k). \quad (2)$$

Здесь $\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)})$ – матрица Гессе. Если $\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) > 0$ (положительно-определенна), то $\mathbf{p}^{(k)}$, выбранное таким образом, гарантирует условие убывания функции $\mathbf{f}(\mathbf{x}^{k+1}) < \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)$.

Формула получена из следующих соображений:

1. Минимизируемая функция $\mathbf{f}(\mathbf{x})$ аппроксимируется в каждой точке последовательности $\{\mathbf{x}^{(k)}\}$ квадратичной функцией

$$\Phi_k(\mathbf{x}) = \mathbf{f}(\mathbf{x}^k) + \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)^T \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}^{(k)}) + \frac{1}{2} \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}^{(k)})^T \cdot \mathbf{G}(\mathbf{x}^{(k)}) \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}^{(k)}). \quad (3)$$

2. Находим минимум этой функции из условия $\nabla \Phi_k(\mathbf{x}) = 0$:

$$\nabla \Phi_k(\mathbf{x}) = \mathbf{G}(\mathbf{x}^{(k)}) \cdot (\mathbf{x} - \mathbf{x}^{(k)}) + \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k) = 0. \quad (4)$$

Пусть матрица $\mathbf{G}(\mathbf{x}^{(k)})$ положительно-определенна, следовательно невырождена. Тогда существует обратная матрица $\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)})$, так что функция $\Phi_k(\mathbf{x}^k)$ имеет единственную точку глобального минимума.

Решив уравнение (4) относительно \mathbf{x} , найдем точку минимума квадратичной функции $\Phi_k(\mathbf{x})$.

Примем эту точку за следующее приближение $\mathbf{x}^{(k+1)}$ точки минимума функции $\mathbf{f}(\mathbf{x})$

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} - \mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) \cdot \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k), \quad k = 0, 1, 2, \dots . \quad (5)$$

Алгоритм включает следующие шаги

- Шаг 1. Задать $\mathbf{x}^{(0)}$, $\varepsilon_1 > 0$, $\varepsilon_2 > 0$ и m и найти градиент функции и матрицу Гессе в произвольной точке.
- Шаг 2. Положить $k = 0$.
- Шаг 3. Вычислить $\nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^{(k)})$.
- Шаг 4. Проверить условие останова $\|\nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)\| < \varepsilon_1$:
 - (а) если условие выполняется, то $\mathbf{x}_* = \mathbf{x}^{(k)}$;
 - (б) если нет, то перейти к шагу 5.
- Шаг 5. Проверить условие $k > m$:
 - (а) если условие выполняется, то мы говорим, что принудительно завершаем работу алгоритма (вопрос, насколько близко $\mathbf{x}^{(k)}$ к \mathbf{x}_* , требует дополнительного исследования);
 - (б) если нет, то перейти к шагу 6.
- Шаг 6. Вычислить матрицу $\mathbf{G}(\mathbf{x}^{(k)})$.
- Шаг 7. Вычислить матрицу $\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)})$.
- Шаг 8. Проверить условие $\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) > 0$:
 - (а) если $\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) > 0$, то перейти к шагу 9;
 - (б) если нет, то перейти к шагу 10, положив $\mathbf{p}(\mathbf{x}^k) = \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)$.
- Шаг 9. Вычислить

$$\mathbf{p}^{(k)}(\mathbf{x}^{(k)}) = -\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) \cdot \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k).$$

- Шаг 10. Найти

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + \alpha_k \mathbf{p}(\mathbf{x}^k),$$

положив $\alpha_k = 1$, если $\mathbf{p}^{(k)}(\mathbf{x}^{(k)}) = -\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) \cdot \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)$ или выбрать α_k из условия $\mathbf{f}(\mathbf{x}^{k+1}) < \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)$.

- Шаг 11. Проверить выполнение условий $\|\mathbf{f}(\mathbf{x}^{k+1}) - \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)\| < \varepsilon_2$ и $\|\mathbf{x}^{k+1} - \mathbf{x}^k\| < \varepsilon_2$:
 - (а) если условия выполняются то $\mathbf{x}_* = \mathbf{x}^{(k+1)}$ и закончить поиск.
 - (б) если хотя бы одно из условий не выполняется, то положить $k = k + 1$ и перейти к шагу 3.

4. Метод Ньютона - Рафсона

Постановка задачи такая же, как и для метода Ньютона. Поэтому не будем ее повторять, а сразу же перейдем к решению задачи.

Последовательность $\{\mathbf{x}^{(k)}\}$, $k = 0, 1, 2, \dots$ приближений к точке минимума \mathbf{x}_* вычисляется

$$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} - \alpha_k \mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) \cdot \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k), \quad k = 0, 1, 2, \dots \quad (6)$$

Шаг α_k рассчитывается для каждого шага k из условия

$$\alpha_k = \min_{\alpha > 0} \varphi_k(\alpha), \quad \varphi_k(\alpha) = \mathbf{f}\left(\mathbf{x}^{(k)} - \alpha \mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) \cdot \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)\right).$$

Алгоритм

- Шаг 1. Задать $\mathbf{x}^{(0)}$, $\varepsilon_1 > 0$, $\varepsilon_2 > 0$ и m и найти градиент функции и матрицу Гессе в произвольной точке.
- Шаг 2. Положить $k = 0$.
- Шаг 3. Вычислить $\nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^{(k)})$.
- Шаг 4. Проверить условие останова $\|\nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)\| < \varepsilon_1$:
 - (а) если условие выполняется, то $\mathbf{x}_* = \mathbf{x}^{(k)}$;
 - (б) если нет, то перейти к шагу 5.

- Шаг 5. Проверить условие $k > m$:
 - (а) если условие выполняется, то мы говорим, что принудительно завершаем работу алгоритма (вопрос, насколько близко $\mathbf{x}^{(k)}$ к \mathbf{x}_* , требует дополнительного исследования);
 - (б) если нет, то перейти к шагу 6.
- Шаг 6. Вычислить матрицу $\mathbf{G}(\mathbf{x}^{(k)})$.
- Шаг 7. Вычислить матрицу $\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)})$.
- Шаг 8. Проверить условие $\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) > 0$:
 - (а) если $\mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) > 0$, то перейти к шагу 9;
 - (б) если нет, то перейти к шагу 10, положив $\mathbf{p}(\mathbf{x}^k) = \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)$.
- Шаг 9. Вычислить шаг α_k

$$\alpha_k = \min_{\alpha > 0} \varphi_k(\alpha), \quad \varphi_k(\alpha) = \mathbf{f} \left(\mathbf{x}^{(k)} - \alpha \mathbf{G}^{-1}(\mathbf{x}^{(k)}) \cdot \nabla \mathbf{f}(\mathbf{x}^k) \right).$$

- Шаг 10. Найти
- $$\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + \alpha_k \mathbf{p}(\mathbf{x}^k).$$
- Шаг 11. Проверить выполнение условий $\|\mathbf{f}(\mathbf{x}^{k+1}) - \mathbf{f}(\mathbf{x}^k)\| < \varepsilon_2$ и $\|\mathbf{x}^{k+1} - \mathbf{x}^k\| < \varepsilon_2$:
 - (а) если условия выполняются то $\mathbf{x}_* = \mathbf{x}^{(k+1)}$ и закончить поиск;
 - (б) если хотя бы одно из условий не выполняется, то положить $k = k + 1$ и перейти к шагу 3.

Задания к лабораторным и практическим занятиям

1. Решить численно задачу минимизации квадратичной функции

$$f(\mathbf{x}) = \frac{1}{2} \mathbf{x}^T A \mathbf{x} - \mathbf{b}^T \mathbf{x}$$

методами Ньютона и Ньютона -Рафсона. За сколько итераций сходится каждый из методов?

Здесь

$$A = \begin{bmatrix} N & -N \\ -N & N+1 \end{bmatrix}$$

$$\mathbf{b} = \begin{bmatrix} 3N-1 \\ 5N+3 \end{bmatrix}.$$

Параметр N равен номеру студента в списке группы.

2. Найти минимум функции Розенброка

$$f(\mathbf{x}) = 100(x_1^2 - x_2^2)^2 + (x_1 - 1)^2, \quad \mathbf{x}^{(0)} = (-1, 1)^T.$$

методами Ньютона и Ньютона - Рафсона.

3. Найти максимум функции

$$f(\mathbf{x}) = \frac{1}{(x_1 + 1)^2 + x_2^2}, \quad \mathbf{x}^{(0)} = (-1, 1)^T.$$

методами Ньютона и Ньютона - Рафсона.

4. Найти минимум функций

$$f(\mathbf{x}) = 4(x_1 - 5)^2 + (x_2 - 6)^2, \quad \mathbf{x}^{(0)} = (8, 9)^T;$$

$$f(\mathbf{x}) = (x_1^2 + x_2 - 11)^2 + (x_1 + x_2^2 - 7)^2, \quad \mathbf{x}^{(0)} = (0, 0)^T;$$

методами Ньютона и Ньютона - Рафсона.

Библиографический список

1. Амосов, А.А. Вычислительные методы для инженеров: Учебное пособие / А.А. Амосов, Ю.А. Дубинский, Н.В. Копченова – М.: Высш. шк., 1994. – 544 с

2. Аттетков, А. В. Введение в методы оптимизации [Текст]: учебное пособие / А. В. Аттетков, В. С. Зарубин, А. Н. Канатников. - М. : Финансы и статистика, 2008. - 272 с.

3. Гончаров, В. А. Методы оптимизации [Текст] : учебное пособие / В. А. Гончаров. - М. : Юрайт, 2010. - 191 с.

4. Пантелеев, А. В. Методы оптимизации в примерах и задачах [Текст] : учебное пособие / А. В. Пантелеев, Т. А. Летова. - 2-е изд., испр. - М. : Высшая школа, 2005. - 544 с.