

Документ подписан простой электронной подписью

Информация о владельце:

ФИО: Емельянов Сергей Геннадьевич

Должность: ректор ОЦЕНОЧНЫЕ СРЕДСТВА ДЛЯ ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ

Дата подписания: 18.09.2024 17:30:06

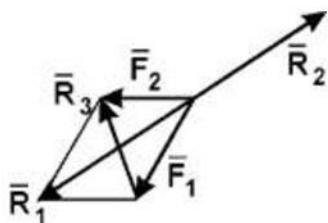
Уникальный программный ключ: для студентов специальности 08.05.01

9ba7d3e34c012eba476ffd2d064cf2781953be750df2374d16f3c0ce556f0fc6

## БАНК ВОПРОСОВ И ЗАДАНИЙ В ТЕСТОВОЙ ФОРМЕ

### 1 Вопросы в закрытой форме.

1.1 Какая сила будет равнодействующей сил  $\bar{F}_1$  и  $\bar{F}_2$ ?



- A.  $\bar{R}_1$ ;
- B.  $\bar{R}_2$ ;
- C.  $\bar{R}_3$ .

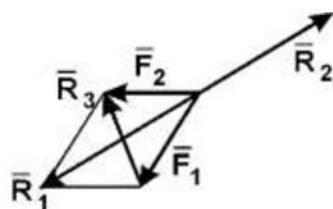
1.2. Что называется связью?

- A. Тело, которое не может свободно перемещаться;
- B. Сила, действующая на тело, которое не может свободно перемещаться;
- C. Тело, ограничивающее перемещение данного тела;**
- D. Сила, действующая на тело, которое может свободно перемещаться.

1.3. Модуль равнодействующей двух равных по модулю (5 Н) сходящихся сил, образующих между собой угол  $45^\circ$ , равен:

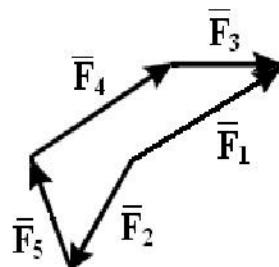
- A. 5,73 Н;
- B. 9,2 Н;**
- C. 4,8 Н;
- D. 8,2 Н;
- E. 6,4 Н.

1.4. Какая сила будет уравновешивающей для  $\bar{F}_1$  и  $\bar{F}_2$ ?



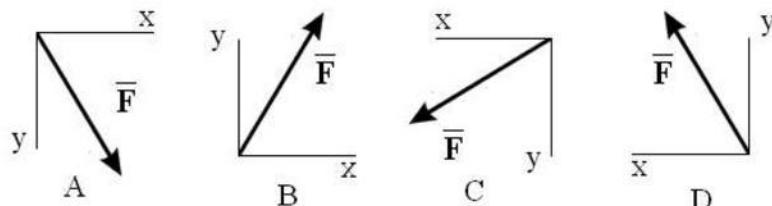
- A.  $\bar{R}_1$ ;  
B.  $\bar{R}_2$ ;  
C.  $\bar{R}_3$ .

**1.5.** Какой вектор силового многоугольника является равнодействующей:

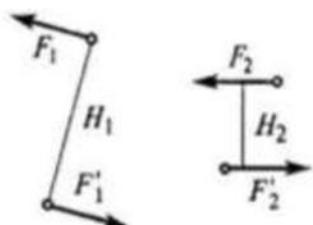


- A.  $\bar{F}_1$ ;  
B.  $\bar{F}_2$ ;  
C.  $\bar{F}_3$ ;  
D.  $\bar{F}_4$ ;  
E.  $\bar{F}_5$ .

**1.5.** Как направлен вектор равнодействующей силы, если известно, что  $F_x = -30 \text{ Н}$ ,  $F_y = 45 \text{ Н}$   
(ответ: **D**)



**1.7.** Известно, что пары сил ( $\bar{F}_1$  и  $\bar{F}'_1$ ) и ( $\bar{F}_2$  и  $\bar{F}'_2$ ) эквивалентны, причем  $F_1 = 2 \text{ (Н)}$ ,  $F_2 = 5 \text{ (Н)}$ ,  $H_1 = 0,4 \text{ (м)}$ . Определить  $H_2$ . (ответ: **0,16 м**)



**1.8.** Состояние твердого тела не изменится, если:

- A. Добавить пару сил;  
B. Добавить уравновешивающую силу;  
C. Одну из сил параллельно перенести в другую точку тела;  
**D. Добавить уравновешенную систему сил;**  
E. Добавить любую систему сил.

**1.9.** Проекция силы на ось - это:

- A . Алгебраическая величина, равная произведению модуля силы на синус угла между вектором силы и положительным направлением оси;
- B. Отрезок, заключенный между проекциями начала и конца вектора силы на ось;
- C. Алгебраическая величина, равная произведению модуля силы на косинус угла между вектором силы и положительным направлением оси;
- D. Вектор, заключенный между проекциями начала и конца вектора силы на плоскость.**

**1.10.** Укажите закон движения точки в координатной форме:

- A.  $\mathbf{X} = \mathbf{X}(t); \mathbf{Y} = \mathbf{Y}(t); \mathbf{Z} = \mathbf{Z}(t);$**
- B.  $S = S(t);$
- C.  $S = V \cdot t;$
- D.  $\bar{r} = \bar{r}(t).$

**1.11.** Укажите составляющие ускорения при равномерном криволинейном движении точки:

- A.  $a_t = 0$  и  $a_n = 0;$**
- B.  $a_t \neq 0$  и  $a_n \neq 0;$
- C.  $a_t = 0$  и  $a_n \neq 0;$
- D.  $a_t \neq 0$  и  $a_n = 0.$

**1.12.** Имеет ли ускорение нормальную составляющую при равномерном прямолинейном движении?

- A. Да;
- B. Нет.**

**1.13.** Точка движется по прямой. Может ли ее движение быть задано уравнением  $X=10\sin 5t$ ?

- A. Да;
- B. Нет.**

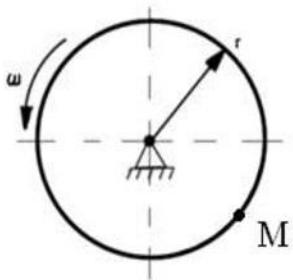
**1.14.** Укажите закон равномерного движения точки:

- A.  $S = S_0 + V_0 t + \alpha_t t^2 / 2;$
- B.  $S = Vt;$
- C.  $S = S_0 + Vt;$**
- D.  $S = S_0 + \alpha_t t^2 / 2.$

**1.15.** Определите по заданному уравнению вращения твёрдого тела случай равнопеременного вращения:

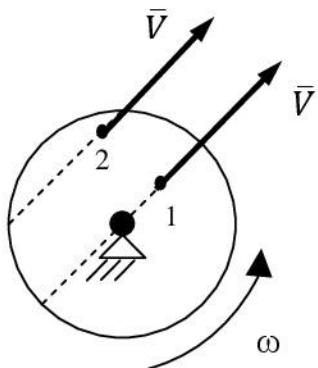
- A.  $\varphi = \pi \cdot t^3;$
- B.  $\varphi = \frac{\pi}{4} \sin \frac{\pi}{2} \cdot t;$
- C.  $\varphi = 2\pi \cdot t;$
- D.  $\varphi = 2\pi \cdot t + 3\pi \cdot t^2.$**

**1.16.** Чему равно нормальное ускорение точки М диска, если его угловая скорость  $\omega = 8 \text{ c}^{-1}$  и радиус  $r = 0,2 \text{ м}.$



- A.  $8 \text{ м/с}^2$ ;  
 B.  $1,6 \text{ м/с}^2$ ;  
**C.  $12,8 \text{ м/с}^2$** ;  
 D.  $3,2 \text{ м/с}^2$ .

**1.17.** Сравните ускорение Кориолиса при движении точки с одинаковыми по модулю скоростями по диаметру и по хорде вращающегося диска.



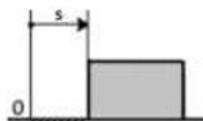
- A.  $a_{C1} > a_{C2}$ ;  
 B.  $a_{C1} < a_{C2}$ ;  
**C.  $a_{C1} = a_{C2}$** ;  
 D.  $a_{C1} = a_{C2} = 0$ .

**1.18.** Сравните силы, действующие на точку при равномерном движении по разным траекториям.



- A.  $R_1 > R_2$** ;  
 B.  $R_1 < R_2$ ;  
 C.  $R_1 = R_2$ .

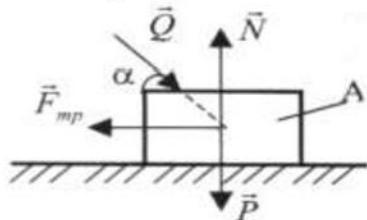
**1.19.** Тело массой  $m=5 \text{ кг}$  движется по горизонтальным направляющим согласно закону  $s = 4t^2 + 1$ . Определить модуль главного вектора внешних сил, действующих на тело.



- A. 25;

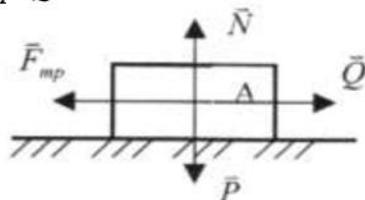
- B. 40;**  
C. 20;  
D. 5.

**1.20.** Тело  $A$  движется по шероховатой поверхности под действием силы  $\vec{Q}$ . Чему равна равнодействующая сил, приложенных к телу.



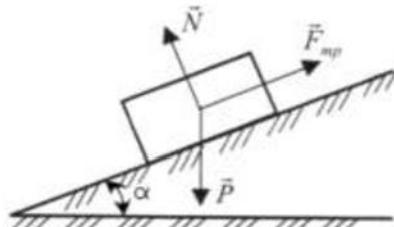
- A.  $\vec{R} = \vec{Q}$ ;  
B.  $\vec{R} = \vec{N} + \vec{Q} + \vec{F}_{tp} + \vec{P}$ ;  
C.  $\vec{R} = P + N + F_{tp} + P \cos \alpha$ ;  
D.  $\vec{R} = \vec{Q} + \vec{P}$ ;  
E.  $\vec{R} = \vec{N} + \vec{P}$ .

**1.21.** Тело  $A$  движется по шероховатой горизонтальной плоскости под действием силы  $\vec{Q}$ . Чему равно ускорение тела, если  $F_{mp}=Q=3a$ .



- A.  $a=3\text{см}/\text{с}$ ;  
B.  $a=0$ ;  
C.  $a=g$ ;  
D.  $a=Qg/P$ ;  
E.  $a=(N+Q)g/P$ .

**1.22.** Тело движется по шероховатой наклонной плоскости. Чему равна равнодействующая  $\vec{R}$  сил, приложенных к телу?



- A.  $\vec{R} = \vec{N} + \vec{P}$ ;  
B.  $\vec{R} = \vec{N} + \vec{P} + \vec{F}_{tp}$ ;  
C.  $\vec{R} = \vec{P}$ ;  
D.  $\vec{R} = \vec{F}_{tp}$ ;  
E.  $R = N + P + F_{tp}$ .

**1.23.** Материальная точка массой  $1 \text{ кг}$  совершает движение согласно уравнениям:  $x = 2t^2$ ;  $y = 2,5t^2 + 7$  ( $x, y$  – метры,  $t$  – секунды). Определить величину равнодействующей, под действием которой происходит движение материальной точки.

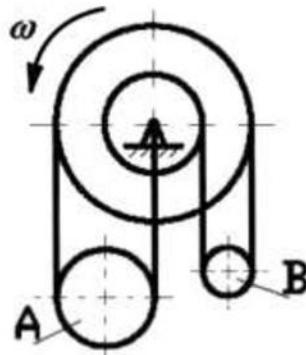
A.  $F=10\sqrt{29} \text{ Н};$

B.  $F=\sqrt{29} \text{ Н};$

C.  $F=20\sqrt{27} \text{ Н};$

D.  $F=\sqrt{41} \text{ Н}.$

**1.24.** Сравните угловые скорости подвижных блоков **A** и **B**:

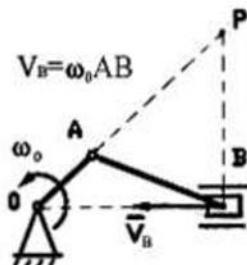


A.  $\omega_A > \omega_B;$

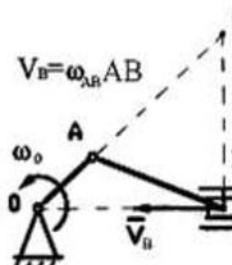
B.  $\omega_A < \omega_B;$

C.  $\omega_A = \omega_B.$

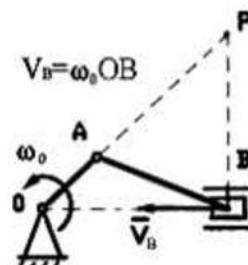
**1.25.** Указать правильное определение скорости ползуна **B**:



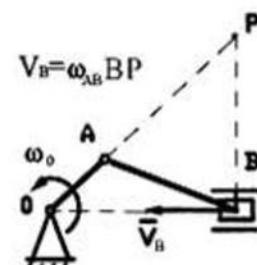
A.



B.



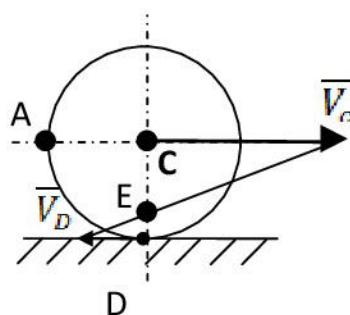
C.



D.

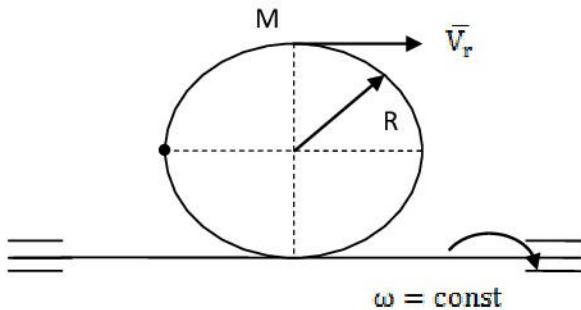
**Ответ:** D.

**1.26** Колесо катится по неподвижной плоскости. Мгновенный центр скоростей колеса находится в точке:



A. C; B.- E; C.- D; D.- A

**1.27** Кольцо вращается вокруг горизонтальной оси с постоянной угловой скоростью  $\omega$ . По ободу колеса движется точка **M** по закону  $S=OM=3t$ , с. Чему равно абсолютное ускорение точки:



A.  $a_a = \sqrt{\left(\frac{9}{R}\right)^2 + (2\omega^2 R)^2};$

B.  $a_a = \frac{9}{R} + 2\omega^2 R;$

C.  $a_a = \frac{9}{R} + 2\omega^2 R + 6\omega;$

D.  $a_a = \sqrt{\left(\frac{9}{R}\right)^2 + (2\omega^2 R)^2(6\omega)^2}.$

**1.28.** Центр масс системы движется по криволинейной траектории. Совпадает ли направление главного вектора внешних сил с:

- 1) Скоростью центра масс;
- 2) Касательным ускорением центра масс;
- 3) Нормальным ускорением центра масс;
- 4) Ускорением центра масс;**
- 5) Направлением, противоположным направлению касательного ускорения;

**1.29** Определить радиус инерции однородного диска радиусом  $r=20$  см относительно оси, совпадающей с диаметром.

1.  $i=10$  см;
2.  $i=20$  см;
3.  $i=40$  см;
- 4.  $i=10\sqrt{2}$  см;**
5.  $i=20\sqrt{2}$  см.

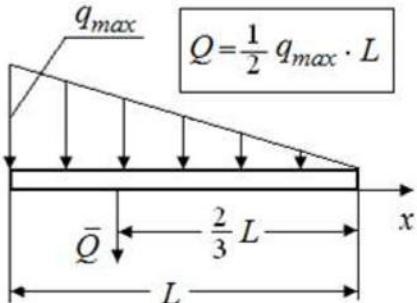
**1.30.** Постоянная по модулю и направлению сила действует в течение промежутка времени  $\tau=10$  с. Найти ее импульс за этот промежуток времени, если заданы проекции силы  $F_x=3$  Н,  $F_y=4$  Н.

- 1) 50 кгм/с**
- 2) 70 кгм/с
- 3) 80 кгм/с
- 4) 30 кгм/с
- 5) 40 кгм/с

## 2 Вопросы в открытой форме.

2.1 Записать формулу для определения модуля сосредоточенной силы  $Q$  при действии на балку распределённой нагрузки с интенсивностью  $q$ , изменяющейся по закону треугольника.

**(Ответ:**



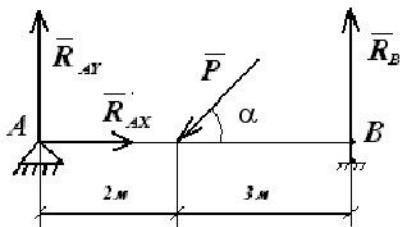
2.2 Записать уравнения пространственной системы параллельных сил, если ось  $z$  параллельна данным силам:

**Ответ:**  $\sum F_{iz} = 0; \sum M_x(\bar{F}_i) = 0, \sum M_y(\bar{F}_i) = 0;$

2.3 Что такое «сила»?

**Ответ:** Количественную меру механического действия одного материального тела на другое, характеризующую интенсивность и направление этого действия, называют **силой**

2.4. Записать уравнение равновесия  $\sum y(F_i) = 0$



**Ответ:**  $-P \sin \alpha + R_{AY} + R_B = 0.$

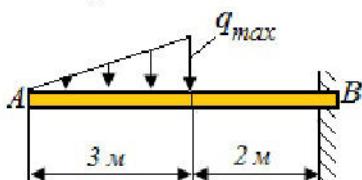
2.5. Уравнения равновесия пространственной системы параллельных сил, если ось  $x$  параллельна данным силам

**Ответ:**  $\sum F_{ix} = 0; \sum M_z(\bar{F}_i) = 0, \sum M_y(\bar{F}_i) = 0;$

2.6. Записать уравнения равновесия для произвольной пространственной системы сил, если ось  $y$  параллельна данным силам.

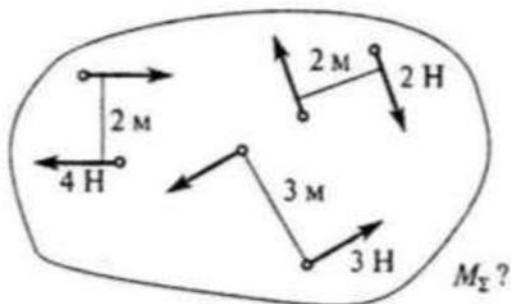
**Ответ:**  $\sum F_{iy} = 0; \sum M_x(\bar{F}_i) = 0, \sum M_z(\bar{F}_i) = 0;$

2.7. Определить момент в жесткой заделке, если  $q_{max}=4$  Н/м.



**Ответ: 18 (Нм)**

2.8. Для заданной системы пар сил найти момент результирующей пары.



**Ответ: -3 (Нм)**

2.9. Какова траектория точки, если движение задано уравнениями:

$$X = 12\cos(2t); Y = 36\sin(2t)?$$

**Ответ: эллипс**

2.10. Тело, двигаясь равноускоренно из состояния покоя, достигло скорости 50 м/с за 10 с. Определить путь, пройденный телом за это время?

**Ответ: S=250 м**

2.11. Точка движется прямолинейно, согласно уравнению:  $S=0,5t^2+10t+5$ .

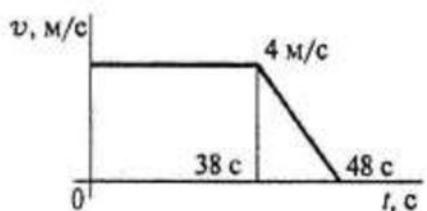
Определить начальную скорость и ускорение на третьей секунде движения.

**Ответ:  $v_0=10 \text{ м/с}; a=1 \text{ м/с}^2$**

2.12. Имеет ли ускорение касательную составляющую при равномерном криволинейном движении точки?

**Ответ: Нет.**

2.13. По графику скоростей точки определить путь, пройденный точкой за время движения.

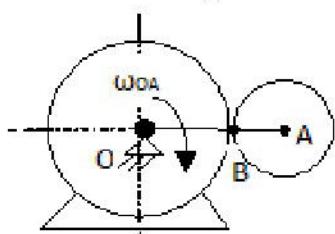


**Ответ:  $S = 172 \text{ м.}$**

2.14. Точка движется по криволинейной траектории с касательным ускорением  $a_t = 1 \text{ м/с}^2$ . Определить величину нормального ускорения точки, если её полное ускорение  $a=\sqrt{5} \text{ м/с}^2$ .

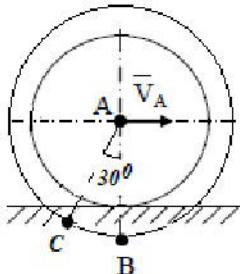
**Ответ: 2**

2.15. Задание 3. В какой точке находится МЦС?



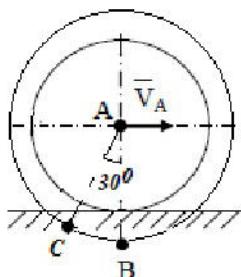
**Ответ: точка В.**

2.16. Колесо катится по неподвижной направляющей без скольжения. Скорость точки  $A$  диска  $V_A=2$  м/с, радиусы  $r=1,5$  м,  $R=2$  м. Чему равна скорость точки  $C$  и показать её направление?



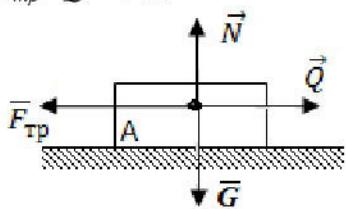
**Ответ: 1,33 м/с.**

2.17. Колесо катится по неподвижной направляющей без скольжения. Скорость точки  $A$  диска  $V_A=2$  м/с, радиусы  $r=1,5$  м,  $R=2$  м. Чему равна скорость точки  $B$  и показать её направление?



**Ответ: 0,67 м/с.**

2.18. Тело  $A$  движется по поверхности под действием силы  $\vec{Q}$ . Чему равно ускорение тела  $A$ , если  $F_{mp}=Q=3$  Н.

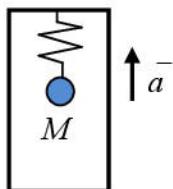


**Ответ: 0**

2.19. Материальная точка скользит вниз по наклонной плоскости, расположенной под углом  $\alpha$  к горизонту. Коэффициент трения скольжения точки о плоскость  $f$ . Написать дифференциальное уравнение движения точки по наклонной плоскости.

**Ответ:  $\ddot{x} = g(\sin\alpha - f\cos\alpha)$ .**

2.20. Кабина лифта движется вверх с ускорением  $a = \frac{g}{2}$ . Определить натяжение пружины, если подвешенное тело  $M$  весом 100 Н находится в состоянии относительного покоя.

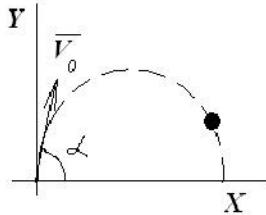


**Ответ: 150 Н.**

2.21. Тело массой  $m=3,04$  кг движется поступательно согласно уравнениям  $x_c=333t$ , м и  $y_c = 4,93t^2$ , м. Определить величину и направление главного вектора внешних сил.

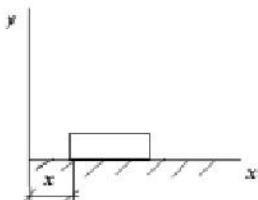
**Ответ:**  $R=30$  Н;  $\cos(x - R)=0$ ;

2.22. Пренебрегая сопротивлением среды, написать дифференциальное уравнение движения тела вдоль оси  $x$ , брошенного под углом  $\alpha$  к горизонту.



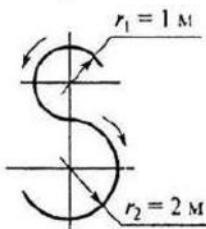
**Ответ:**  $\ddot{x} = 0$ .

2.23 Определить проекцию на ось  $Ox$  главного вектора внешних сил, приложенных к телу массой  $m=2$  кг, если оно движется по закону  $x=2t+1$  м.



**Ответ:** 0

2.24. Точка движется по траектории, имеющей вид восьмерки, согласно уравнению  $S=f(t)$ . Как изменится  $a_n$  в момент перехода с верхней окружности на нижнюю?

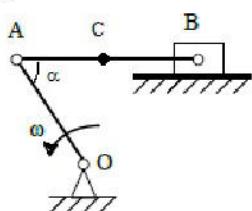


**Ответ:** увеличится в 2 раза

2.25. По заданным уравнениям движения точки определить касательное ускорение точки  $X = t^2$ ;  $Y = 5 - 3t$ :

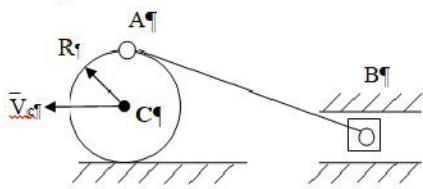
**Ответ:**  $a_t = \frac{4t}{\sqrt{4t^2 + 9}}$

2.26. Определите угловую скорость кривошипа  $OA$ , если  $v_A=4$  м/с,  $OA=2$  м,  $\alpha=30^\circ$ ,  $AC=CB$ .



**Ответ:** 2 рад/с.

**2.27.** Колесо катится без скольжения по неподвижной плоскости, скорость центра  $V_C=2$  м/с,  $R=0,2$  м/с. В данном положении механизма определить  $V_B$ :

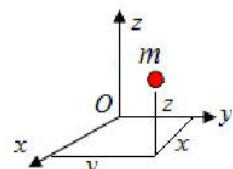


**Ответ:** 4 м/с.

**2.28.** МЦС это:

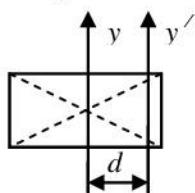
**Ответ:** мгновенный центр скоростей;

**2.29.** Определить центробежный момент инерции материальной точки массой  $m=1$  кг, относительно координатных осей  $y, z$ , если координаты  $x=3$  м,  $y=2$  м,  $z=2$  м. Точка находится в плоскости  $xOz$ .



**Ответ:**  $J_{yz}=6$  кг·м<sup>2</sup>;

**2.30** Определить момент инерции тонкой прямоугольной пластины относительно центральной оси  $y$ , если  $J_y'=6$  кг·м<sup>2</sup>,  $m=3$  кг,  $d=1$  м.



**Ответ:**  $J_y=9$  кг·м<sup>2</sup>;

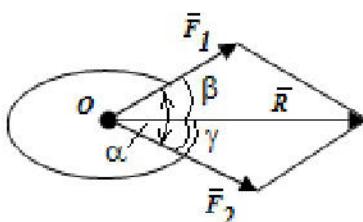
### 3 Вопросы на установление последовательности.

3.1 Расставить пропуски в правильной последовательности.

Равнодействующая  $\bar{R}$  двух сил  $\bar{F}_1$  и  $\bar{F}_2$ , приложенных в одной точке и направленных под углом  $\alpha$  друг к другу, равна \_\_\_\_\_, модуль равнодействующей определяется по формуле \_\_\_\_\_, а направление её определяется углами \_\_\_\_\_ и \_\_\_\_\_ между силами и равнодействующей, которые можно найти по теореме \_\_\_\_\_.

- A.  $R=F_1 + F_2$ ;
- B.  $\bar{R} = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 + 2F_1F_2 \cos \alpha}$ ;
- C.  $\frac{R}{\sin \alpha} = \frac{F_2}{\sin \gamma} = \frac{F_1}{\sin \beta}$ ;
- D.  $\bar{R} = \bar{F}_1 + \bar{F}_2$ ;
- E.  $R = \sqrt{F_1^2 + F_2^2 - 2F_1F_2 \sin \alpha}$ .

**Ответ:** D, B,  $\beta, \gamma$ , C.



3.2. Расставить пропуски в правильной последовательности.

Точка движется по окружности радиуса  $R=1\text{ м}$  по закону:  $S=3t-t^3$ . В момент времени  $t=\underline{\hspace{2cm}}$  с происходит изменение направления движения точки, в этот момент времени её ускорение равно  $\underline{\hspace{2cm}} \text{ м/с}^2$ .

- A. - 6; Б. - 3; В. 0; Г. 1; Д. 3.

**Ответ:** Г, А.

**3.3.** Расставить пропуски в правильной последовательности.

...  
Если при движении точки по траектории модуль скорости возрастает с течением времени  $\frac{dv}{dt} > 0$ , то такое движение называется  $\underline{\hspace{2cm}}$ ; если  $\frac{dv}{dt} < 0$ , то такое движение называется  $\underline{\hspace{2cm}}$ ; если  $\frac{dv}{dt} = 0$ , то такое движение называется  $\underline{\hspace{2cm}}$ .

- A. Ускоренным;  
B. Равноускоренным;  
C. Замедленным;  
D. Равнозамедленным;  
E. Равномерным.

**Ответ:** А, С, Е.

**3.4.** Установите правильную последовательность записанных дифференциальных уравнений механических колебаний точки:

- A.  $\ddot{x} + 2b\dot{x} + k^2x = 0$  , (при  $b < k$ );  
Б.  $\ddot{x} + 2b\dot{x} + k^2x = 0$  (при  $b > k$ );  
В.  $\ddot{x} + k^2x = H \sin(pt + \beta)$

Дифференциальное уравнение А описывает  $\underline{\hspace{2cm}}$ , уравнение В  $\underline{\hspace{2cm}}$ , уравнение В  $\underline{\hspace{2cm}}$ .

- 1) Свободные колебания  
2) Затухающие колебания  
3) Вынужденные колебания  
4) Апериодическое движение.

**Ответ:** 2, 4, 3.

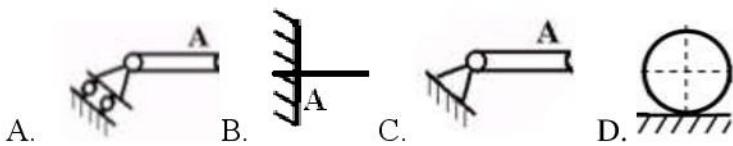
**3.5.** Расставить пропуски в правильной последовательности.

Если при движении точки по траектории модуль возрастает с течением времени и  $\frac{du}{dt} = \text{const} > 0$ , то такое движение называется  $\underline{\hspace{2cm}}$ ; если модуль скорости постоянен и  $\frac{du}{dt} = \text{const} < 0$ , то такое движение называется  $\underline{\hspace{2cm}}$ ; если  $\frac{du}{dt} = 0$ , то такое движение называется  $\underline{\hspace{2cm}}$ .

- F. Ускоренным;  
G. Равноускоренным;  
H. Замедленным;  
I. Равнозамедленным;  
J. Равномерным.

**Ответ:** G, I, J.

**3.6.** Записать правильную последовательность представленных на рисунке опор:



В задании представлены: на рисунке А—\_\_\_\_\_, на рисунке В—\_\_\_\_\_, на рисунке С—\_\_\_\_\_, на рисунке Д—\_\_\_\_\_.

- 1) Шарнирно неподвижная опора;
- 2) Жесткая заделка;
- 3) Шарнирно подвижная опора;
- 4) Опорная гладкая поверхность;
- 5) Невесомая гибкая связь (нить, трос, цепь)

**Ответ:** 3, 2, 1, 4.

**3.7.** Установите правильную последовательность записанных дифференциальных уравнений механических колебаний точки:

- A.  $\ddot{x} + 2b\dot{x} + k^2x = 0$ , (при  $b = k$ );  
 Б.  $\ddot{x} + 2b\dot{x} + k^2x = 0$  (при  $b > k$ );  
 В.  $\ddot{x} + k^2x = 0$ .

Дифференциальное уравнение А описывает \_\_\_\_\_, уравнение В \_\_\_, уравнение С \_\_\_\_\_.

- 1) Свободные колебания
- 2) Затухающие колебания
- 3) Вынужденные колебания
- 4) Апериодическое движение.

**Ответ:** 4, 4, 1.

**3.8.** Установите правильную последовательность:

Первый \_\_\_, второй \_\_\_, третий законы \_\_\_ Ньютона (динамики).

- А. Две материальные точки действуют друг на друга с силами, равными по величине и противоположными по направлению;  
 В. Изолированная от внешних воздействий материальная точка сохраняет свое состояние покоя или равномерного прямолинейного движения до тех пор, пока приложенные силы не заставят ее изменить это состояние;  
 С. Произведение массы точки на ускорение равно по модулю силе, действующей на эту точку, а направление ускорения совпадает с направлением силы.

**Ответ:** В, С, А.

#### 4 Вопросы на установление соответствие.

4.1 Установите правильное соответствие:

1. Сила  
 2. Материальная точка  
 3. Абсолютно твердое тело

- А. Количественная мера взаимодействия тел;  
 Б. Составная часть тела, действующих на тело;  
 С. Тело, обладающее массой, размерами которой можно пренебречь;  
 Д. Тело, расстояние между любыми точками которого неизменно.

**Ответ:** 1-А; 2-С; 3-Д.

4.2. Установите правильное соответствие:

A. Система сил B. Эквивалентные системы C. Равнодействующая системы сил D. Уравновешенная система сил	A. Сила $\bar{R}$ , эквивалентная данной системе сил; B. Две системы сил, оказывающие на тело одинаковое действие; C. Совокупность сил $\{\bar{F}_1, \bar{F}_2, \bar{F}_n\}$ , действующих на тело; D. Система сил, эквивалентная нулю $\{\bar{F}_1, \bar{F}_2, \bar{F}_n\} \sim 0$ .
--	--

**Ответ:** A-G; B-F; C-E; D-H.

#### 4.3. Установите правильное соответствие:

1) проекция силы на ось? _____;	A. произведению модуля силы на синус угла между направлениями оси и силы;
2) модуль момента силы относительно точки? _____;	Б. произведению модуля этой силы на плечо;
3) вектор момента силы относительно точки? _____.	В. скалярная величина, равная взятой с соответствующим знаком длине отрезка, заключенного между проекциями начала и конца силы; Г. произведению модуля силы на плечо и направленный перпендикулярно плоскости, проходящей через точку $O$ туда, откуда сила видна направленной относительно точки $O$ против хода часовой стрелки; Д. моменту этой силы относительной этой оси, откуда сила видна направленной относительно оси против хода часовой стрелки;

**Ответ:** 1-В; 2- Б; 3-Г.

#### 4.4. Установите правильное соответствие:

1.Связанный вектор. 2. Скользящий вектор. 3.Свободный вектор	A. Можно перемещать параллельно самому себе в любую точку пространства; B. Можно переносить вдоль линии его действия; C. Имеет фиксированную точку приложения; D. Ориентированный в пространстве отрезок прямой, изображаемый в виде стрелки.
--	--

**Ответ:** 1-С, 2-В, 3-А.

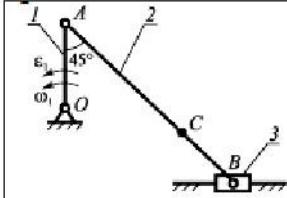
#### 4.5. Установите правильное соответствие:

1. Теорема об изменении кинетической энергии материальной точки; 2. Теорема об изменении количества движения точки; 3. Теорема об изменении момента количества движения точки относительно центра;	A. $mV_1 - mV_0 = \int_0^t \mathbf{F} dt$ ; B. $\frac{mV_1^2}{2} - \frac{mV_0^2}{2} = A$ ; C. $\frac{d\bar{L}_0}{dt} = \bar{m}_0(\bar{F})$ .
--	--

**Ответ:** 1-В, 2-А, 3-С.

#### 4.6. Установите правильное соответствие:

Найти соответствие между звеньями механизма и совершамыми ими движений:	1) Поступательное прямолинейное движение; 2) Поступательное криволинейное движение;
---	--



- A. Кривошип 1;  
B. Шатун 2;

- 3) Вращательное движение;  
4) Плоское (плоскопараллельное) движение.

**Ответ: А-3, В-4, С-1.**

4.7. Установите правильное соответствие:

- 1.Связь это  
2. Реакция связи это  
3. Пара сил это

- A. Сила, с которой связь действует на тело;  
Б. Материальный объект, который ограничивает свободу перемещения рассматриваемого твердого тела или материальной точки;  
В. Система сил, линии действия которых пересекаются в одной точке;  
Г. Система двух сил, равных по величине, параллельных и направленных в противоположные стороны.

**Ответ: 1-Б, 2-А, 3-Г.**

### КОМПЕТЕНТНОСТНО-ОРИЕНТИРОВАННЫЕ ЗАДАЧИ (производственные (или ситуационные) задачи и (или) кейс-задачи)

#### Компетентностно-ориентированная задача № 1

Приняв движущееся тело за материальную точку, составить дифференциальные уравнения ее движения на первом (прямолинейном) участке АВ не учитывая сопротивления воздуха (т.е. при  $\mu=0$ ). Далее необходимо составить дифференциальные уравнения движения точки в воздухе на участке ВС под действием силы тяжести  $\bar{G}$  и силы сопротивления воздуха  $\bar{R} = -\mu \bar{v}$  (см.рис.1).

Здесь  $v$  - модуль скорости  $\bar{v}$ ,  $\mu$  - коэффициент сопротивления воздуха.

Зная угол  $\beta$  наклона плоскости ЕС к горизонту, перепад высот  $h_1=BE$ , необходимо найти время полета Т в воздухе, горизонтальную дальность  $d$ , высоту  $h_2$ , длину  $l$  участка АВ.

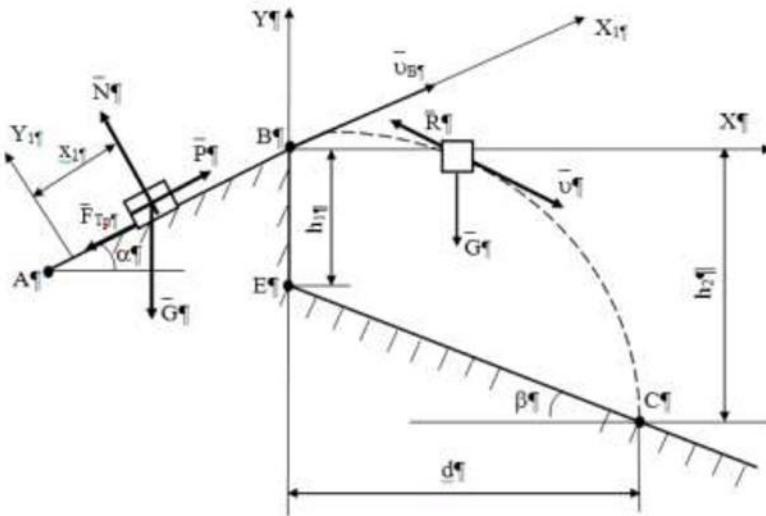


Рис. 1. Пример оформления расчетной схемы

На рисунке 1 приняты обозначения:

$P$  – сила тяги;

$G$  – сила тяжести,

$F_{Tp}$  – сила трения,

$N$  – реакция нормальной поверхности.

При этом заданы:

$m$  – масса точки;

$v_A$  – начальная скорость;

$f$  – коэффициент трения скольжения;

$\alpha$  - угол наклона участка АВ к горизонту;

$t$  - время движения точки на участке АВ;

$l$  – длина участка АВ.

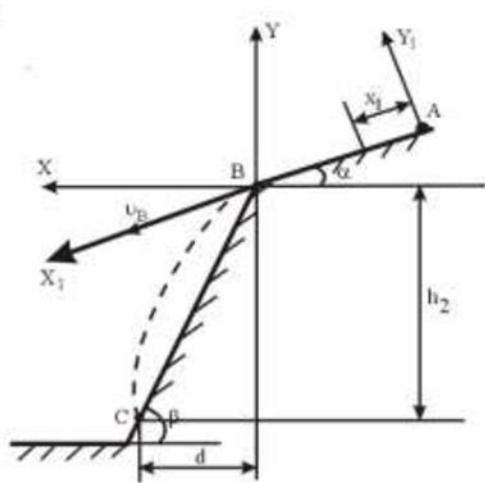
На рис.2 схема 1 соответствует вариантам 1-5, схема 2 – вариантам 6-10, схема 3 – вариантам 11-15, схема 4 – вариантам 16-20, схема 5 – вариантам 21-25, схема 6 – вариантам 26-30.

Заданные величины для 30 вариантов содержатся в таблице 1.

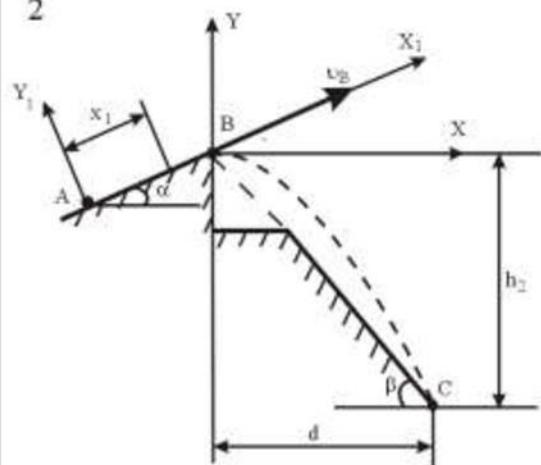
Таблица 1. Исходные данные для решения задачи

№ п/п	№ схемы	$\alpha$ , град	$\beta$ , град	$m$ , кг	$f$	$P$ , кН	$t$ , с	$h_l$ , м	$v_A$ , м/с	$\mu$
1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11
1	1	30	60	1	0,2	0	2,5	0	0	0,8
2	1	15	45	1	0,2	0	5,2	0	2	0,8
3	1	30	60	1	0,22	0	1,6	0	2	0,8
4	1	30	60	1	0	0	2	0	0	0,8
5	1	30	45	1	0,32	0	3	0	0	0,5
6	2	20	30	1	0,1	0	0,2	0	20,9	0,5
7	2	15	45	1	0,1	0	0,32	0	16	0,5
8	2	20	60	1	0	0	0,3	0	21	0,5
9	2	15	45	1	0,1	0	0,3	0	14,3	0,5
10	2	15	60	1	0	0	0,21	0	12	0,9
11	3	30	0	400	0	2,6	18	1,15	0	0,9
12	3	30	0	400	0	0	3,2	1,5	20	0,9
13	3	60	0	400	0	2	20	1,3	0	0,9
14	3	30	0	400	0	2,2	11,7	0,51	0	0,9
15	3	60	0	280	0	3	20,6	2	0	0,7
16	4	30	0	1	0,2	0	1,1	3,5	1	0,7
17	4	45	0	1	0,42	0	1	6	8	0,7
18	4	30	0	1	0,1	0	1	5,4	0	0,7
19	4	15	0	1	0,13	0	1,5	3,1	1	0,7
20	4	45	0	1	0,3	0	0,91	4	0	0,09
21	5	30	0	1	0,1	0	1,5	10	1	0,09
22	5	45	0	1	0,28	0	2	20	0	0,09
23	5	45	0	1	0	0	2	20	0	0,08
24	5	45	0	1	0,2	0	2,5	22	0	0,65
25	5	60	0	1	0,2	0	1,9	4,5	0	0,65
26	6	0	0	1	0,2	0	8,1	20	7	0,65
27	6	0	0	1	0,1	0	2	4,7	4	0,78
28	6	0	0	1	0,3	0	1	5	5,2	0,76
29	6	0	0	1	0,16	0	1,3	20	3	0,78
30	6	0	0	1	0,25	0	2,7	5	9,6	0,9

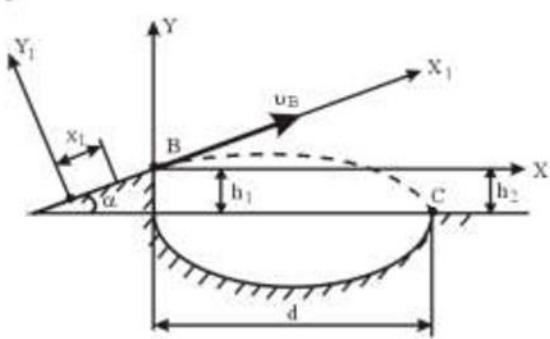
1



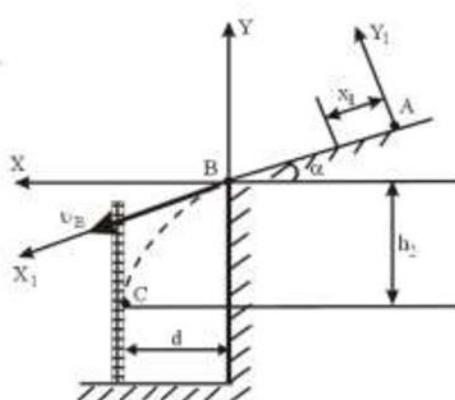
2



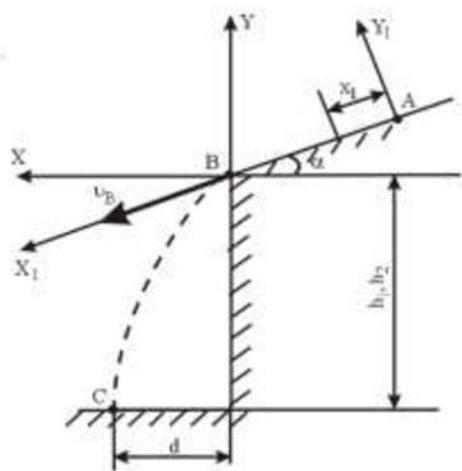
3



4



5



6

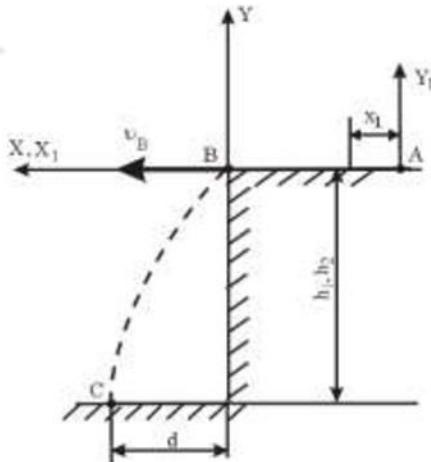


Рис.2. Расчетные схемы

**Ответы:**

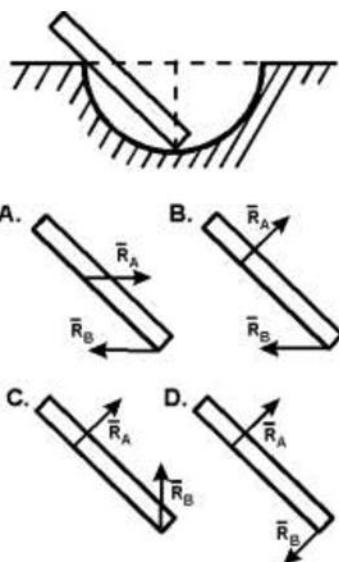
<b>1</b>	$T = 1 \text{ с}, d = 5 \text{ м}, h_2 = 3 \text{ м}, l = 1,25 \text{ м.}$	<b>16</b>	$T = 2,2 \text{ с}, d = 3,5 \text{ м}, h_2 = 4,3 \text{ м}, l = 3,3 \text{ м.}$
<b>2</b>	$T = 1,01 \text{ с}, d = 4,5 \text{ м}, h_2 = 3,4 \text{ м}, l = 1,45 \text{ м.}$	<b>17</b>	$T = 2,5 \text{ с}, d = 3,7 \text{ м}, h_2 = 4,4 \text{ м}, l = 4,0 \text{ м.}$
<b>3</b>	$T = 1,1 \text{ с}, d = 4,5 \text{ м}, h_2 = 3,2 \text{ м}, l = 1,15 \text{ м.}$	<b>18</b>	$T = 2,3 \text{ с}, d = 3,5 \text{ м}, h_2 = 4,0 \text{ м}, l = 3,1 \text{ м.}$
<b>4</b>	$T = 1,3 \text{ с}, d = 4,3 \text{ м}, h_2 = 3,1 \text{ м}, l = 1,55 \text{ м.}$	<b>19</b>	$T = 3,1 \text{ с}, d = 3,9 \text{ м}, h_2 = 4,5 \text{ м}, l = 4,30 \text{ м.}$
<b>5</b>	$T = 1,5 \text{ с}, d = 5,1 \text{ м}, h_2 = 3,3 \text{ м}, l = 1,35 \text{ м.}$	<b>20</b>	$T = 3,3 \text{ с}, d = 3,8 \text{ м}, h_2 = 4,1 \text{ м}, l = 4,5 \text{ м.}$
<b>6</b>	$T = 2,5 \text{ с}, d = 4,1 \text{ м}, h_2 = 4,3 \text{ м}, l = 2,35 \text{ м.}$	<b>21</b>	$T = 3,5 \text{ с}, d = 3,7 \text{ м}, h_2 = 4,5 \text{ м}, l = 4,1 \text{ м.}$
<b>7</b>	$T = 2,1 \text{ с}, d = 4 \text{ м}, h_2 = 4,1 \text{ м}, l = 2 \text{ м.}$	<b>22</b>	$T = 3,2 \text{ с}, d = 3,6 \text{ м}, h_2 = 4,4 \text{ м}, l = 4,0 \text{ м.}$
<b>8</b>	$T = 2,3 \text{ с}, d = 4,3 \text{ м}, h_2 = 5,3 \text{ м}, l = 2,15 \text{ м.}$	<b>23</b>	$T = 2,5 \text{ с}, d = 3,7 \text{ м}, h_2 = 4,5 \text{ м}, l = 4,1 \text{ м.}$
<b>9</b>	$T = 2,2 \text{ с}, d = 3,5 \text{ м}, h_2 = 4,3 \text{ м}, l = 2,1 \text{ м.}$	<b>24</b>	$T = 3,5 \text{ с}, d = 3,9 \text{ м}, h_2 = 3,9 \text{ м}, l = 4,1 \text{ м.}$
<b>10</b>	$T = 1,8 \text{ с}, d = 3,6 \text{ м}, h_2 = 4,1 \text{ м}, l = 2,12 \text{ м.}$	<b>25</b>	$T = 3,6 \text{ с}, d = 3,5 \text{ м}, h_2 = 4,1 \text{ м}, l = 4,3 \text{ м.}$
<b>11</b>	$T = 2,4 \text{ с}, d = 3,1 \text{ м}, h_2 = 4,1 \text{ м}, l = 3,2 \text{ м.}$	<b>26</b>	$T = 3,5 \text{ с}, d = 3,2 \text{ м}, h_2 = 4,2 \text{ м}, l = 4,1 \text{ м.}$
<b>12</b>	$T = 2,2 \text{ с}, d = 3,2 \text{ м}, h_2 = 4,3 \text{ м}, l = 2,9 \text{ м.}$	<b>27</b>	$T = 3,1 \text{ с}, d = 3,3 \text{ м}, h_2 = 3,5 \text{ м}, l = 3,8 \text{ м.}$
<b>13</b>	$T = 2,4 \text{ с}, d = 3,1 \text{ м}, h_2 = 4,1 \text{ м}, l = 3,2 \text{ м.}$	<b>28</b>	$T = 3,6 \text{ с}, d = 3,8 \text{ м}, h_2 = 4,3 \text{ м}, l = 4,1 \text{ м.}$
<b>13</b>	$T = 2,2 \text{ с}, d = 3,0 \text{ м}, h_2 = 4,2 \text{ м}, l = 3,3 \text{ м.}$	<b>29</b>	$T = 3,5 \text{ с}, d = 3,5 \text{ м}, h_2 = 4,1 \text{ м}, l = 4,1 \text{ м.}$
<b>15</b>	$T = 2,6 \text{ с}, d = 2,8 \text{ м}, h_2 = 3,8 \text{ м}, l = 3,3 \text{ м.}$	<b>30</b>	$T = 2,9 \text{ с}, d = 3,5 \text{ м}, h_2 = 4,4 \text{ м}, l = 3,3 \text{ м.}$

<b>ОПК-6</b> Способен участвовать в проектировании объектов строительства и жилищно-коммунального хозяйства, в подготовке расчетного и технико-экономического обоснований их проектов, участвовать в подготовке проектной документации, в том числе с использованием средств автоматизированного проектирования и вычислительных программных комплексов	<b>ОПК-6.1</b> Выбирает исходные данные для проектирования здания (сооружения) и инженерных систем жизнеобеспечения
	<b>ОПК-6.2</b> Выбирает типовые проектные решения и технологическое оборудование инженерных систем жизнеобеспечения в соответствии с техническими условиями.
	<b>ОПК-6.3</b> Выполняет графическую часть проектной документации здания (сооружения), систем жизнеобеспечения, в т.ч. с использованием средств автоматизированного проектирования
	<b>ОПК-6.4</b> Определяет основные параметры инженерных систем жизнеобеспечения здания.
	<b>ОПК-6.5</b> Определение базовых параметров теплового режима здания.

**ОЦЕНОЧНЫЕ СРЕДСТВА ДЛЯ ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ  
БАНК ВОПРОСОВ И ЗАДАНИЙ В ТЕСТОВОЙ ФОРМЕ**

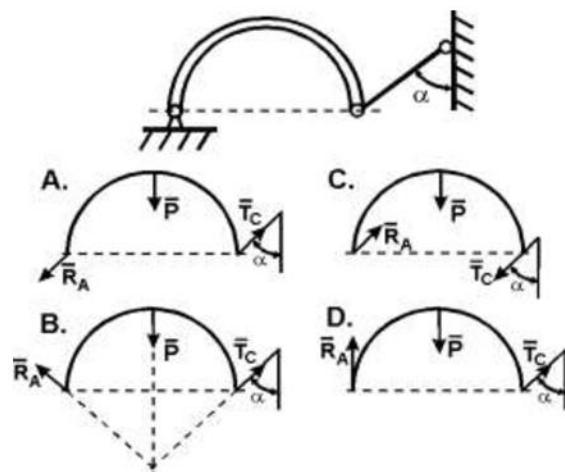
**1 Вопросы в закрытой форме.**

1.1 Как правильно направить реакции связей в опорах **A** и **B**?



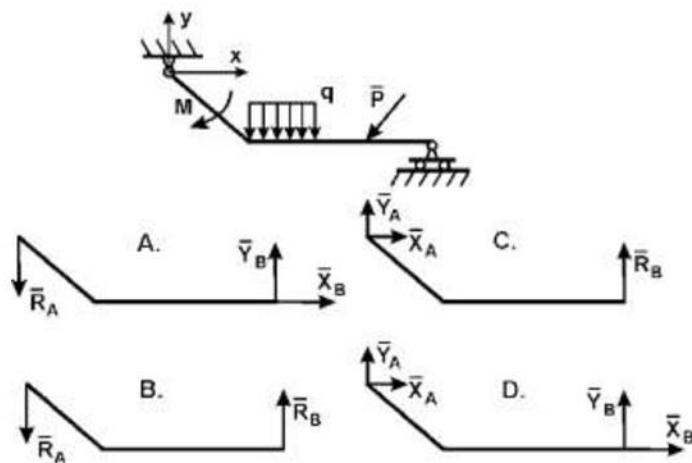
**Ответ: C.**

**1.2.** Точка А криволинейного бруса АВ - цилиндрический шарнир. К концу В привязана нить ВС. Укажите направление реакций опор А и В, если вес бруса Р.



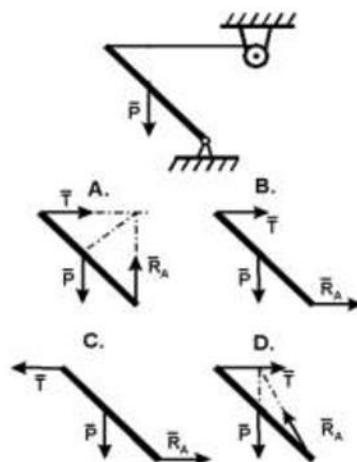
**Ответ: В.**

**1.3.** Как направлены реакции связей в шарнирах А и В ломаной балки АВ?



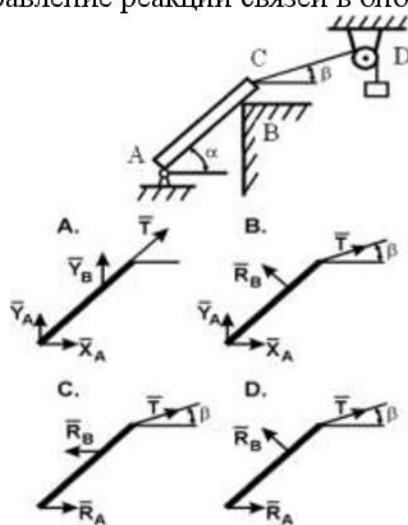
**Ответ: С.**

**1.4.** Укажите правильное направление реакций связей в точке А и тросе BD удерживающем балку весом  $P$ .



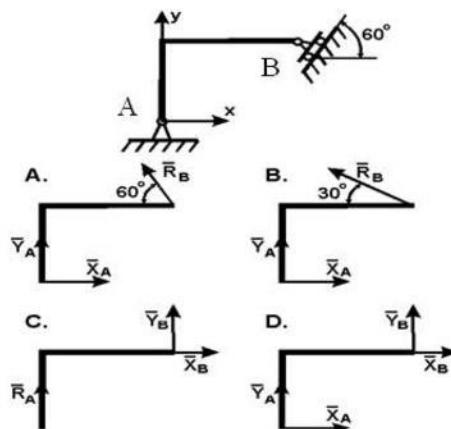
**Ответ: D.**

**1.5.** Укажите правильное направление реакций связей в опорах A, B и веревке CD.



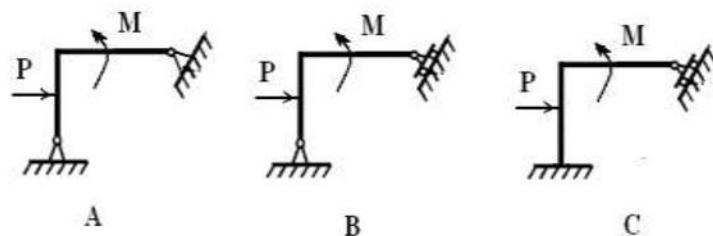
**Ответ:** В.

**1.6.** Ломаная балка ABC в точках А и В закреплена с помощью шарниров. Определите направление реакций связей в точках А и В.



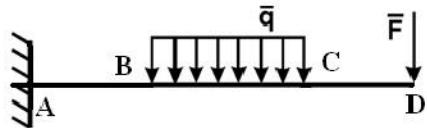
**Ответ:** В.

**1.7.** Укажите статически определимую конструкцию:



**Ответ:** В.

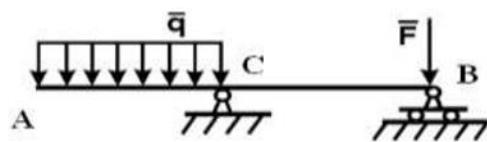
**1.8.** Каким уравнением равновесия следует воспользоваться, чтобы сразу найти момент в жесткой заделке  $M_A$ , если известны  $F$ ,  $q$ ,  $AB$ ,  $BC$  и  $CD$ :



- A.  $\sum F_{kx} = 0$ ;  
 B.  $\sum F_{ky} = 0$ ;  
 C.  $\sum m_C (\bar{F}_k) = 0$ ;  
 D.  $\sum m_A (\bar{F}_k) = 0$ .

**Ответ: D.**

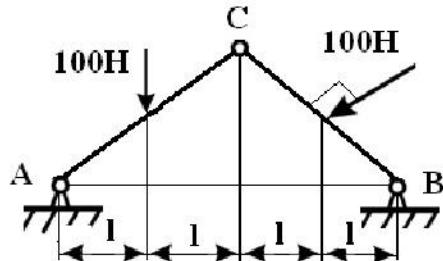
**1.9.** Определить реакцию опоры **B**, если  $F = 10 \text{ H}$ ,  $q = 6 \text{ H/m}$ ,  $AC = 4 \text{ м}$ ,  $CB = 6 \text{ м}$ :



- A. 2 H;  
 B. 4 H;  
 C. 6 H;  
 D. 8 H;  
 E. 12 H.

**Ответ: A.**

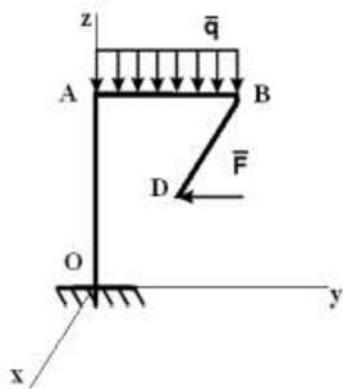
**1.10.** Определить вертикальную составляющую реакции в шарнире A, угол CAB равен  $45^\circ$ :



- A. 200 H;  
 B. 100 H;  
 C. 110 H;  
 D. 50 H.

**Ответ: C.**

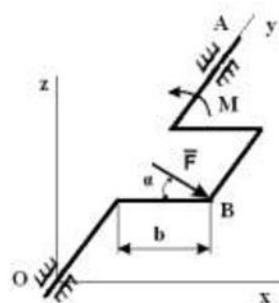
**1.11.** Фигурная балка OABD находится в равновесии. Определить составляющую реакции в жесткой заделке **Z<sub>0</sub>**, если OA=1,7 м, AB=2 м, BD=3,4 м, BD || Ox, F=1000 H, q=2000 H/m:



- A. 2000 H;  
 B. 1000 H;  
 C. 4000 H;  
 D. 500 H;  
 E. 100 H.

**Ответ: С.**

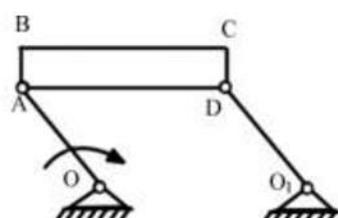
**1.12.** К коленчатому валу OA в точке B под углом  $\alpha=60^\circ$  к горизонту приложена сила  $F=10$  Н, которая уравновешивается парой сил с моментом  $M$ . Определить модуль момента, если  $F \parallel Oxz$ ,  $a=b=0,9$  м:



- A. 1 H·m;  
 B. 3,72 H·m;  
 C. 10 H·m;  
 D. 5,36 H·m;  
 E. 7,79 H·m.

**Ответ: Е.**

**1.13.** Кривошип OA вращается равномерно. Как направлено ускорение точки C?



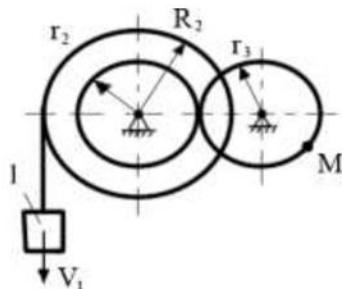
- A.  $\parallel OA$ ;  
 B.  $\perp OA$ ;  
 C.  $\parallel BC$ ;  
 D.  $\perp BC$ ;  
 E.  $\parallel AC$ ;

F.  $\perp AC$ ;

G. Нет верного ответа.

**Ответ:** A.

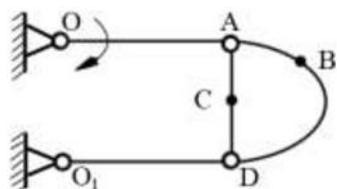
**1.14.** Определить скорость точки M, если  $V_1=0,5 \text{ м/с}$ ,  $r_2=0,1 \text{ м}$ ,  $r_3=0,2 \text{ м}$ ,  $R_2=0,5 \text{ м}$ .



- A.  $0,5 \text{ м/с}$ ;  
B.  $1 \text{ м/с}$ ;  
C.  $0,1 \text{ м/с}$ .

**Ответ:** C.

**1.15.** Определить направления скоростей точек B и C:



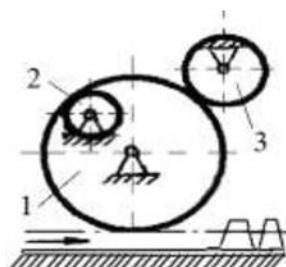
- A.  $\parallel OA$ ;  
B.  $\perp OA$ ;  
C.  $\parallel BC$ ;  
D.  $\perp BC$ ;  
E. Нет верного ответа.

**Ответ:** A.

**1.16.** Задано направление движения рейки. Указать направление вращения:

а - шестеренки 2 ;

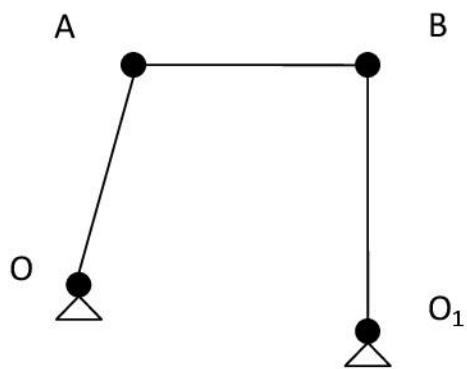
б -шестеренки 3:



- A. По часовой стрелке;  
B. Против часовой стрелки.

**Ответ:** B, A.

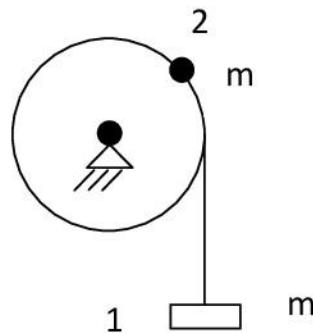
**1.17.** Сравните возможные перемещения шарниров A и B плоского механизма.



1.  $\delta S_A = \delta S_B$ ;
2.  $\delta S_A < \delta S_B$ ;
3.  $\delta S_A > \delta S_B$ .

**Ответ: 2.**

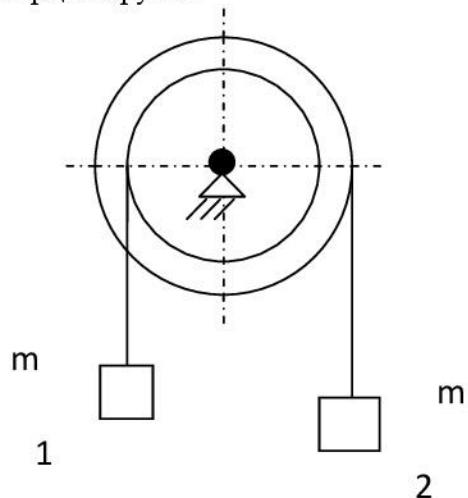
**1.18.** Сравните силы инерции грузов одинаковой массы  $m$ : подвешенного на тросе и закрепленного на ободе вращающегося шкива.



1.  $\Phi_1 > \Phi_2$ ;
2.  $\Phi_1 = \Phi_2$ ;
3.  $\Phi_1 < \Phi_2$ .

**Ответ: 3.**

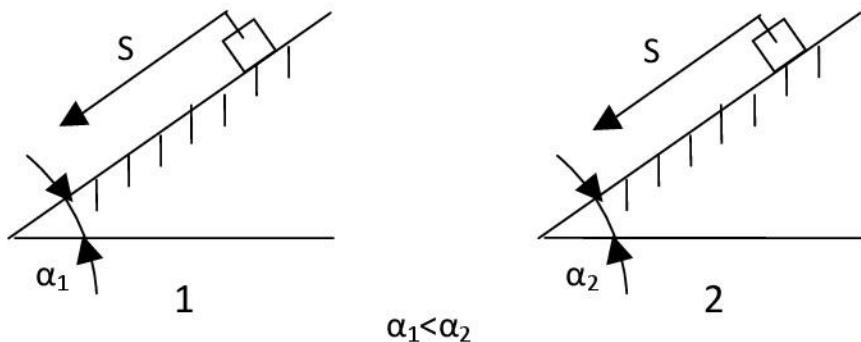
**1.19.** Сравните силы инерции грузов.



1.  $\Phi_1 > \Phi_2$ ;
2.  $\Phi_1 = \Phi_2$ ;
3.  $\Phi_1 < \Phi_2$ .

**Ответ: 3.**

**1.20.** Сравните работы силы трения скольжения при перемещении груза на одинаковое расстояние  $S$  вдоль шероховатой плоскости с разными углами наклона  $\alpha_1$  и  $\alpha_2$  к горизонту, причем  $\alpha_1 > \alpha_2$ .

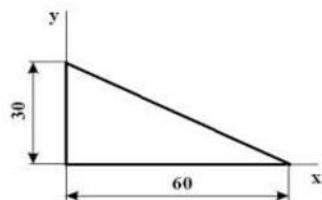


1.  $A_1 > A_2$ ; 2.  $A_1 = A_2$ ; 3.  $A_1 < A_2$ .

**Ответ:** 3.

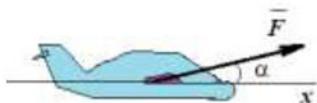
## 2 Вопросы в открытой форме.

2.1 Что произойдет с координатами центра тяжести  $x_c$  и  $y_c$ , если увеличить величину основания треугольника на 90 см.



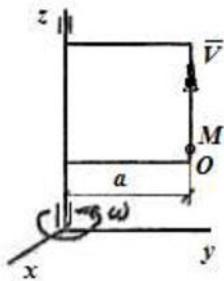
**Ответ:** изменится только  $x_c$ .

2.2. Самолет весом  $G$  летит горизонтально. Сопротивление воздуха равно  $R=k^2Gv^2$  где  $v$ - величина скорости самолета, если сила тяги  $F$  составляет угол  $\alpha$  с направлением полета. Записать дифференциальное уравнение движения самолета на ось  $x$ .



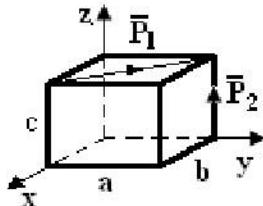
**Ответ:**  $\ddot{x} + k^2 g \dot{x}^2 = g \frac{F}{G} \cos \alpha$

2.3. Прямоугольная рамка вращается вокруг вертикальной оси с постоянной угловой скоростью  $\omega$ . По вертикальной образующей рамки движется точка  $M$ , по закону  $s=OM=3t^2$ . Определить абсолютное ускорение точки  $M$ .



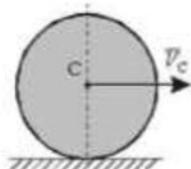
**Ответ:**  $a_a = \sqrt{36 + \omega^4 a^2}$

2.4. К прямоугольному параллелепипеду с размерами  $a=0,8$  (м),  $b=0,3$  (м),  $c=0,4$  (м) приложены равные силы  $P_1=P_2=10$  (Н). Вычислить величины  $m_x(P_2)$ ,  $m_y(P_2)$ .



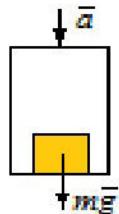
**Ответ:**  $m_x(P_2)=P_2*a$ ;  $m_y(P_2)=0$ .

2.5. Однородный сплошной диск массы  $m=1$  кг катится без скольжения по горизонтальной поверхности. Скорость центра диска  $V_c=4$  м/с. Чему равна кинетическая энергия диска?



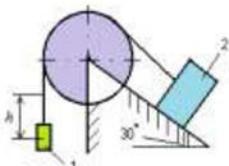
**Ответ:** 12 Дж.

2.6. Лифт опускается с ускорением  $a=g$ . Чему равна сила давления груза массой  $m=50$  кг на дно лифта.



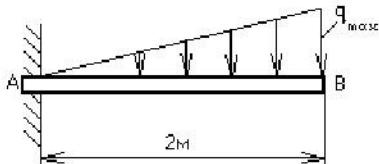
**Ответ:0**

2.7. Тело массой  $m_1=4$  кг опускается на расстояние  $h=1$  м, поднимая скользящее по плоскости тело 2 массой  $m_2=2$  кг. Определить сумму работ, совершенную силами тяжести на этом перемещении, приняв  $g=10$  м/с<sup>2</sup>.



**Ответ:** 30 Дж.

2.8. Определить величину реактивного момента в заделке, если  $q_{\max} = 6 \frac{\text{кН}}{\text{м}}$ .



**Ответ:** 8Нм

2.9. Составить дифференциальное уравнение движения точки массой  $m=0,1$  кг по оси Ox, если на нее действуют силы  $F_{x1}=-2x$  (Н),  $F_{x2}=-0,3\dot{x}$  (Н),  $F_{x3}=15\sin 4t$  (Н).

**Ответ:**  $\ddot{x} + 3\dot{x} - 20x^2 = -150\sin 4t$

2.10. Пятипалубный пароход плывет со скоростью 3,6 км/ч, а лифт внутри парохода поднимается со скоростью 0,5 м/с. Чему равна абсолютная скорость неподвижного человека внутри лифта равна.

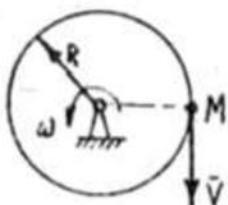
**Ответ:** 1,12 м/с;

2.11. Материальная точка, массой 20 кг движется согласно уравнениям

$x = 4\cos t$ ,  $y = 3 \cos t$  (x,y-метры, t-сек.). Определить величину равнодействующей  $\bar{R}$  сил, приложенных к материальной точке.

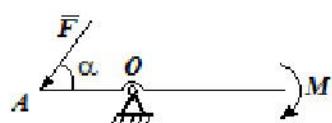
**Ответ:**  $R=100 \cos t$ ;

2.12. Кольцо вращается вокруг оси, проходящей через центр кольца с постоянной угловой скоростью  $\omega$ . По ободу кольца движется точка M с постоянной скоростью  $v$ . Определить абсолютное ускорение точки M.



**Ответ:**  $a_a = \frac{v^2}{R} + \omega^2 R - 2\omega v$

2.13. Определить модуль силы  $\bar{F}$  при котором рычаг находится в равновесии, если  $\alpha=45^\circ$ ,  $M=3$  Нм,  $OA=0,3$  м.

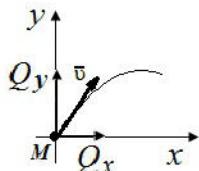


**Ответ: 20 Н**

2.14. Материальная точка, масса которой 2 кг движется по прямой со скоростью  $v=0,5 \text{ м/с}^2$ . Определить импульс равнодействующей через 4 с после начала движения.

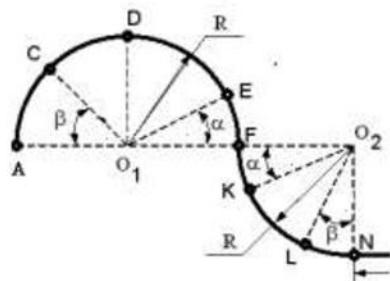
**Ответ: 32**

2.15. Определить угол между вектором количества движения и осью  $Oy$ , если  $Q_x = \sqrt{27} \text{ кгм/с}$  и  $Q_y = 3 \text{ кгм/с}$ .



**Ответ:  $60^\circ$ .**

2.16. Материальная точка массой  $m=1 \text{ кг}$  движется по сложной траектории  $AB$ . Если известно, что  $R=2 \text{ м}$ , углы  $\alpha = 30^\circ$ ,  $\beta = 45^\circ$ , принимая  $g = 10 \text{ м/с}^2$ , то работа силы тяжести на перемещение из положения  $F$  в положение  $L$  равна...



**Ответ:  $20\sqrt{2}$**

### 3 Вопросы на установление последовательности.

3.1 Установите правильную последовательность.

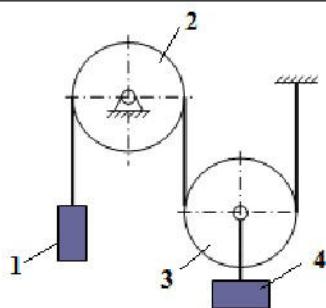
Составляющие ускорения при  $a_t = 0$  и  $a_n = 0$  описывает случай \_\_\_\_\_; при  $a_t \neq 0$  и  $a_n \neq 0$  описывает \_\_\_\_\_; при  $a_t = 0$  и  $a_n \neq 0$  описывает \_\_\_\_\_; при  $a_t \neq 0$  и  $a_n = 0$  описывает \_\_\_\_\_.

- А. неравномерном криволинейном движении точки.
- Б. неравномерном прямолинейном движении точки.
- В. равномерном криволинейном движении точки.
- Г. равномерном прямолинейном движении точки.

**Ответ: Г, А, В, Б.**

3.2. Установите правильную последовательность видов движений тел механической системы, если соотношение между весами тел  $G1 >> G4, G3 > G2$ . (Примечание: виды движений тел могут повторяться).

Тело \_\_\_\_ совершает \_\_\_\_ движение, тело \_\_\_\_  
 совершает \_\_\_\_ движение, тело \_\_\_\_  
 совершает \_\_\_\_ движение, тело \_\_\_\_  
 совершает \_\_\_\_ движение.



- A. Вращательное;
- В. Поступательное ;
- С. Плоское;
- Д. Сферическое;

**Ответ:** 1-В, 2-А, 3-С, 4-В.

3.3. Установите правильную последовательность при решении задач на определение кинематических характеристик точки:

1\_\_\_\_\_; 2\_\_\_\_\_;  
 3\_\_\_\_\_; 4\_\_\_\_\_.

- А. Определить изменение с течением времени модуля и направления скорости точки.
- Б. Определить способ задания движения точки: векторный, координатный, естественный.
- С. Определить быстроту движения точки по траектории;
- Д. Определить геометрическое место последовательных (с течением времени) положений точек в пространстве

**Ответ:** Б, В, С, А.

3.4. Установите правильную последовательность при решении обратной задачи динамики:

- А. Делаем рисунок в соответствии с условием задачи (при его отсутствии);
- Б. Записать дифференциальное уравнение движения в векторной форме;
- В. Моделируем движение несвободных тел(а) используя аксиому освобождаемости от связей;
- Г. Проецируем дифференциальное уравнение на координатные оси;
- Д. Показываем действующие на тело внешние силы;
- Е. Решаем полученное(ые) дифференциальные уравнения совместно с начальными условиями.
- Ж. Определяем математическую модель процесса движения и с учетом конечных условий (при необходимости) находим требуемые величины.

**Ответ:** А, Д, В, В, Е, Ж.

3.5. Установить правильную последовательность действий при решении задач статики:

- А. составление уравнений равновесия;
- Б. выбор тела, равновесие которого должно быть рассмотрено;
- С. определение реакций связей;
- Д. освобождение тела от связей и изображение действующих на него заданных сил и реакций отброшенных связей;
- Е. проверка правильности решения и исследование полученных результатов

**Ответ:** Б, Д, А, С, Е.

3.6. Вставьте пропуски в правильной последовательности.

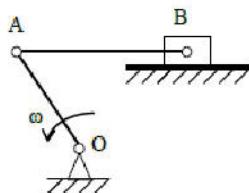
По хорде вращающегося диска движется точка М. классифицируйте: движение точки по хорде диска: \_\_\_\_\_; вращение диска: \_\_\_\_\_

- A. Относительное;
- B. Переносное;
- C. Абсолютное.

**Ответ: А, В.**

3.7. Вставьте пропуски в правильной последовательности.

Звено  $OA$  механизма совершает \_\_\_\_\_ движение, звено  $AB$  - \_\_\_\_\_ движение, ползун  $B$  совершает \_\_\_\_\_ движение.



A) поступательное

Б) вращательное

В) плоскопараллельное

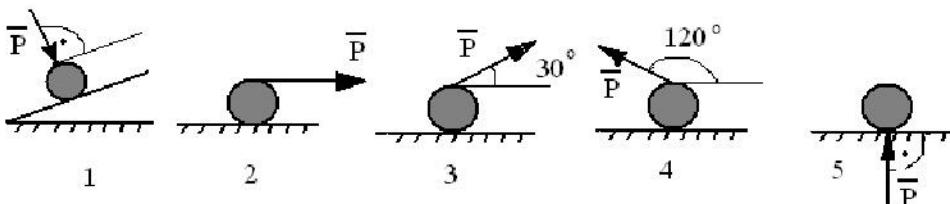
**Ответ: А, В, Б.**

3.8. Вставьте пропуски в правильной последовательности.

<p>Тело <math>A</math> движется по поверхности под действием силы <math>\vec{Q}</math>.</p> <p>Проекция сил, приложенных к телу <math>A</math>, на ось <math>y</math> равна _____;</p> <p>Проекция сил, приложенных к телу <math>A</math>, на ось <math>x</math> равна _____; равнодействующая <math>\vec{R}</math> сил, приложенных к телу _____.</p>	<p>1) <math>R = Q \cos\alpha - F_{tp}</math></p> <p>2) <math>R = \vec{N} + \vec{Q} + \vec{F}_{tp} + \vec{G}</math></p> <p>3) <math>R = G + N - F_{tp} + Q \cos\alpha</math></p> <p>4) <math>R = N - Q \sin\alpha - G</math></p> <p>5) <math>R = \vec{N} - \vec{G}</math></p>
--	--

**Ответ: 4,1, 2.**

3.9. В последовательности, указанной на рисунке охарактеризуйте случаи работы, совершенной силой  $P$  («+»; «-»; «0»):

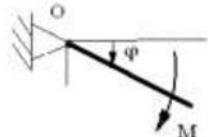


На рисунке 1 работа силы Р \_\_\_\_\_; на рисунке 2 работа силы Р \_\_\_\_\_; на рисунке 3 работа силы Р \_\_\_\_\_; на рисунке 4 работа силы Р \_\_\_\_\_; на рисунке 5 работы силы Р \_\_\_\_\_.

**Ответ:** 0, +, +, -, 0.

3.10. На однородный стержень, который находится в горизонтальной плоскости, действует момент  $M=20$  Н·м. Последовательно определить, какую работу совершил момент, если  $\varphi=0^0$ ;  $\varphi=45^0$ ;  $\varphi=90^0$ ;  $\varphi=180^0$ ;  $\varphi=270^0$ ;

**Ответ:** 1)  $A=5\pi$  Дж, 2)  $A=157$  Дж 3)  $A=45$  Дж, 4)  $A=0$ , 5)  $A=10\pi$  Дж.



#### 4 Вопросы на установление соответствие.

4.1 Установите соответствие:

A. Сила	1. Совокупность тел, действующих на тело;
В. Материальная точка	2. Количественная мера взаимодействия тел;
С. Абсолютно твердое тело	3. Тело, расстояние между любыми точками которого неизменно;
	4. Тело, обладающее массой, размерами которой можно пренебречь.

**Ответ:** A-2, B-4, C-3.

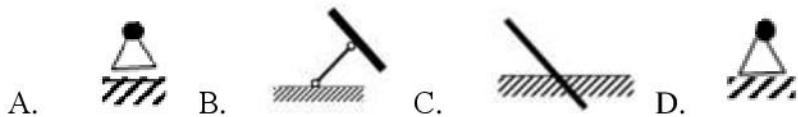
4.2 Установите соответствие между уравнениями равновесия:

1. Произвольная сходящаяся система сил	A. $\sum F_{ix}=0; \sum F_{iy}=0; \sum m_o(\bar{F}_i)=0$ .
2. Произвольно плоская система сил;	B. $\sum F_{ix}=0; \sum F_{iy}=0; \sum F_{iz}=0$ ;
3. Произвольная пространственная система сил.	B. $\sum F_{ix}=0; \sum F_{iy}=0; \sum F_{iz}=0; \sum m_x(\bar{F}_i)=0; \sum m_y(\bar{F}_i)=0; \sum m_z(\bar{F}_i)=0$ . Г. $\sum F_{iz}=0; \sum m_x(\bar{F}_i)=0; \sum m_y(\bar{F}_i)=0$ ;

**Ответ:** 1-Г, 2-А, 3-В.

4.3. Установите соответствие между видами опор и их названиями.

1. Шарнирно-неподвижная опора;
2. Шарнирно подвижная опора;
3. Стержневая опора;
4. Гладкая поверхность;
5. Жесткая заделка.



**Ответ:** 1-Д; 2-А; 3-В; 5-С.

4.4. Установите соответствие ускорений при:

1. равномерном криволинейном движении точки;
2. равномерном прямолинейном движении точки;
3. прямолинейном движении точки;
4. неравномерном криволинейном движении точки;

- A.  $a_t = 0$  и  $a_n = 0$ ;
- Б.  $a_t \neq 0$  и  $a_n \neq 0$ ;
- В.  $a_t = 0$  и  $a_n \neq 0$ ;
- Г.  $a_t \neq 0$  и  $a_n = 0$ .

**Ответ:** 1-В, 2-А, 3-В, 4 -Б.

4.5. Найти правильное соответствие:

На закрепленную балку действует:

- 1) плоская система параллельных сил;
- 2) плоская система произвольно расположенных сил;
- 3) произвольная пространственная система сил.

Тогда количество независимых уравнений равновесия балки будет равно:

- А) 6; Б) 4; В) 3; Г) 2; Д) 5.

**Ответ:** 1-Г, 2-В, 3-А.

4.6. Определите правильное соответствие:

О) Теорема об изменении количества движения точки	<b>1)</b> $d\left(\frac{mv^2}{2}\right) = \bar{F} \cdot dr$	<b>А)</b> $m\bar{v}_1 - m\bar{v}_0 = \int_0^t \bar{F} dt$
П) Теорема об изменении момента количества движения точки относительно центра.	<b>2)</b> $\frac{d}{dt}(m\bar{v}) = \bar{F}$	<b>Б)</b> $\frac{d\bar{K}_0}{dt} = \bar{M}_0(\bar{F})$
М) Теорема об изменении кинетической энергии точки.	<b>3)</b> $\frac{d\bar{K}_0}{dt} = \frac{d}{dt}(\bar{r} \times m\bar{v})$	<b>С)</b> $\frac{mv_1^2}{2} - \frac{mv_0^2}{2} = A_{01}$

**Ответ:** О-2-Ф; П-3-В; М-1-С.

4.7. Определите правильное соответствие.

1.  $X = 5\cos^2 20t; Y = 5\sin^2 20t;$
2.  $X = 5\cos 20t; Y = 5\sin 20t;$
3.  $X = 5\cos 20t; Y = \sin 20t;$
4.  $X = 5t; Y = 5+2t^2.$

*Уравнения движения описывают:*

- А) Эллипс;
- Б) Окружность;
- В) Прямая;
- Г) Парабола.

**Ответ: 1-В; 2-Б; 3-А; 4-Г.**

4.8. Определите правильное соответствие

Скорость точек твердого тела при плоскопараллельном движении можно определить, используя:

1. теорему о распределении скоростей	A) Скорость любой точки тела геометрически складывается из скорости полюса и скорости точки в её вращении вокруг полюса;
2. теорему о проекциях скоростей	Б) Скорость любой точки тела определяем из уравнения проекции скоростей двух точек тела на ось, проходящую через эти точки;
3. понятие мгновенного центра скоростей;	В) Скорость любой точки тела определяем из уравнений движения путем их дифференцирования;
4. аналитически.	Г) Скорость любой точки тела определяем по формулам вращательного движения, используя понятие МЦС.

**Ответ: 1-А; 2-Б; 3-Г; 4-С.**

4.9. Определите правильное соответствие. Уравнение описывает:

1. $x + 2bx + k^2x = 0$ , при $b > k$ ;	1) Свободные колебания
2. $x + 2bx + k^2x = 0$ , при $b < k$ ;	2) Затухающие колебания
3. $x + 2bx + k^2x = 0$ , при $b = k$ ;	3) Вынужденные колебания 4) Вынужденные колебания с учетом сил сопротивления; 5) Апериодическое движение

**Ответ: 1-5; 2-2;3-5.**

4.10. Определите правильное соответствие. Какое движение совершает материальная точка, если она движется по закону:

1. $x = (A + Bt)e^{-bt}$	A. Свободные колебания
2.	B. Затухающие колебания
$x = C_1 \sin kt + C_2 \cos kt + \frac{H}{2k^2} \sin kt \cos \beta - \frac{Ht}{2k} \cos(kt + \beta)$	C. Вынужденные колебания D. Вынужденные колебания с учетом сил сопротивления; E. Апериодическое движение
3. $x = e^{-bt} (A \cos \sqrt{k^2 - b^2} t + B \sin \sqrt{k^2 - b^2} t)$ <i>при <math>b^2 &lt; k^2</math></i>	

**Ответ: 1-В; 2-С; 3-Е.**

**КОМПЕТЕНТНОСТНО-ОРИЕНТИРОВАННЫЕ ЗАДАЧИ** (производственные (или ситуационные) задачи и (или) кейс-задачи)

Механическая система состоит из груза 1 (коэффициент трения груза о плоскость  $f = 0,1$ ), цилиндрического сплошного однородного катка 2, радиусом  $R_2=0,4$  м, ступенчатых шкивов 3 и 4 с радиусами ступеней  $R_3 = 0,5$  м,  $r_3 = 0,25$  м,  $R_4 = 0,3$  м,  $r_4 = 0,2$  м (массу каждого шкива считать равномерно распределенной по его внешнему ободу) и однородного сплошного блока 5, массой  $m_5=3$  кг и радиусом  $R_5=0,6$  м (рис. 2, табл. 1). Тела системы соединены друг с другом невесомыми нитями, намотанными на шкивы; участки нитей параллельны соответствующим плоскостям.

Под действием силы  $F$  и сил тяжести система приходит в движение из состояния покоя. При движении системы на шкивы 3 и 4 и сплошной блок 5 действуют постоянные моменты сил сопротивлений, равные соответственно  $M_3$ ,  $M_4$  или  $M_5$ .

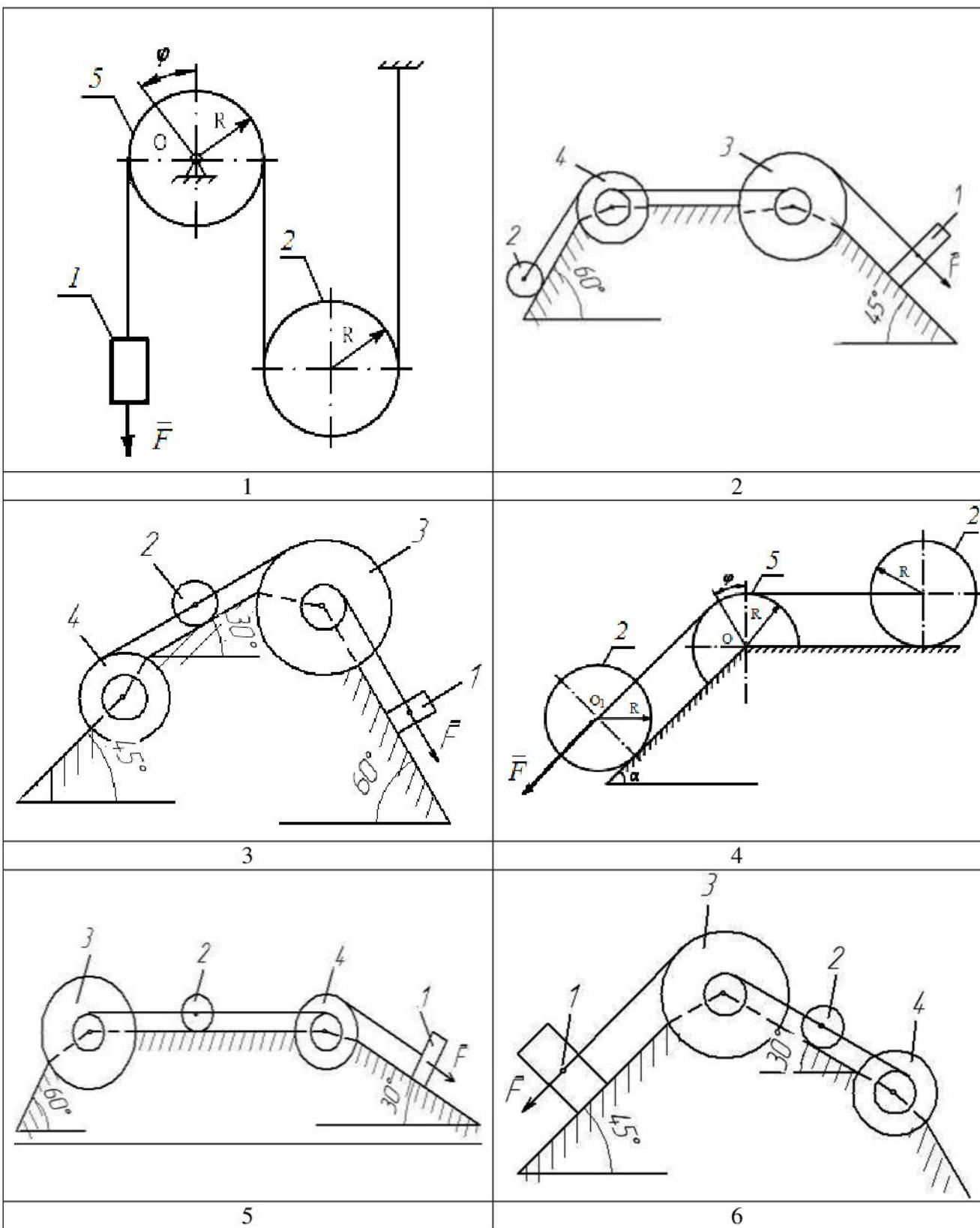
Определить значение скорости груза 1 в тот момент времени, когда перемещение точки приложения силы  $F$  равно  $s_1$ , а углы  $\alpha=30^\circ$ ,  $\beta = 60^\circ$ .

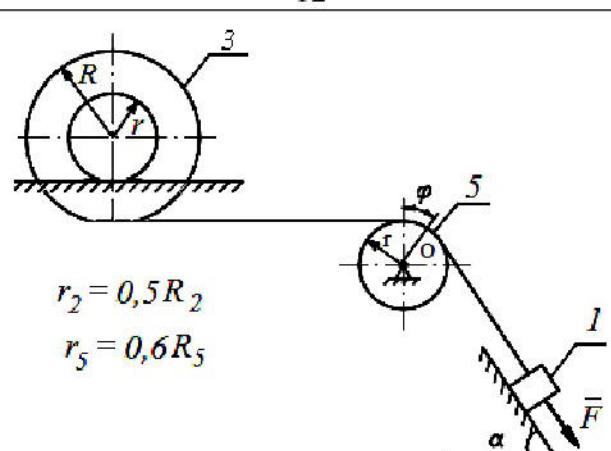
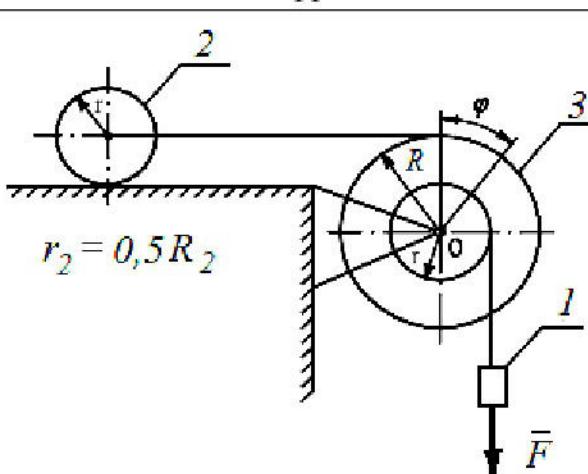
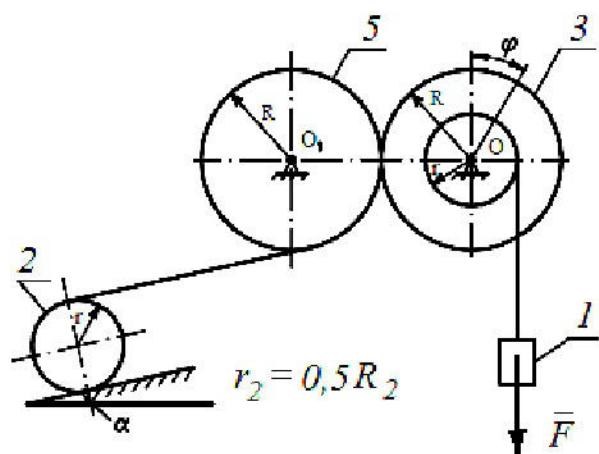
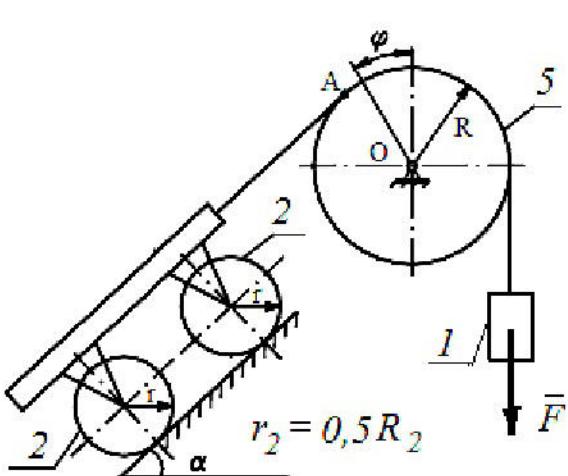
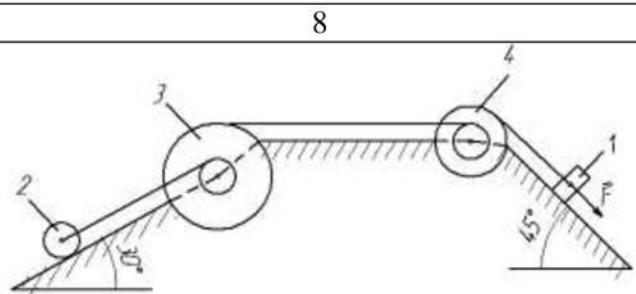
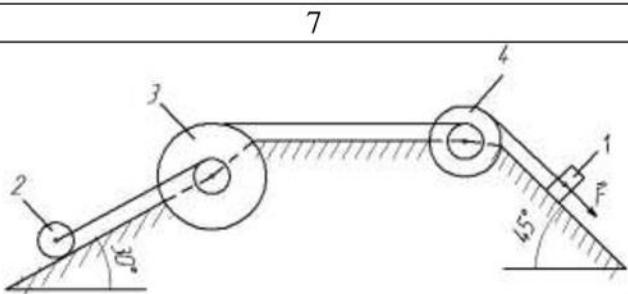
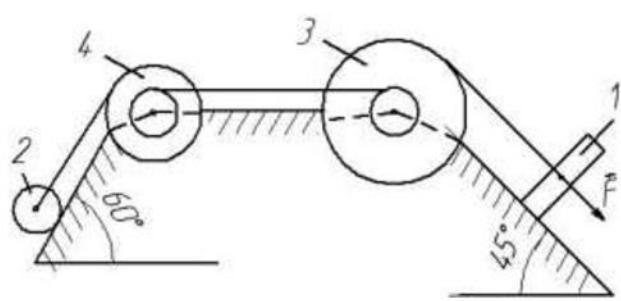
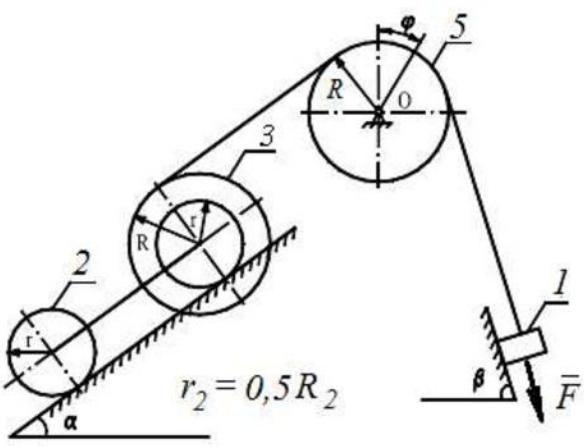
Исходные данные для расчёта

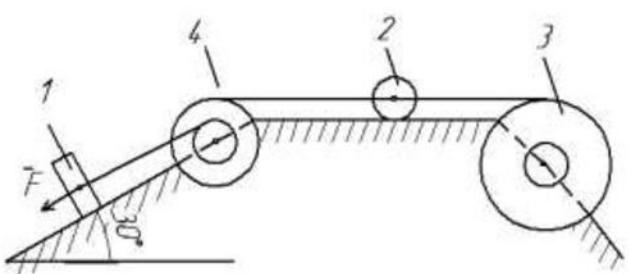
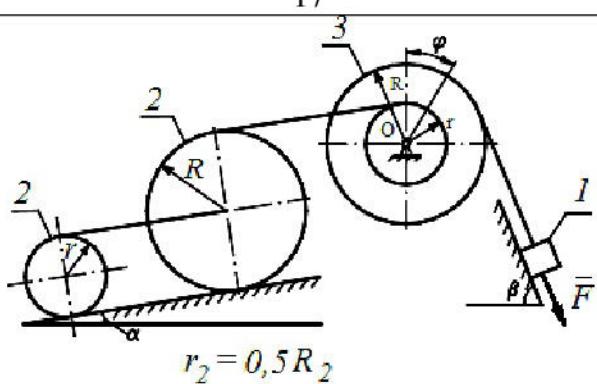
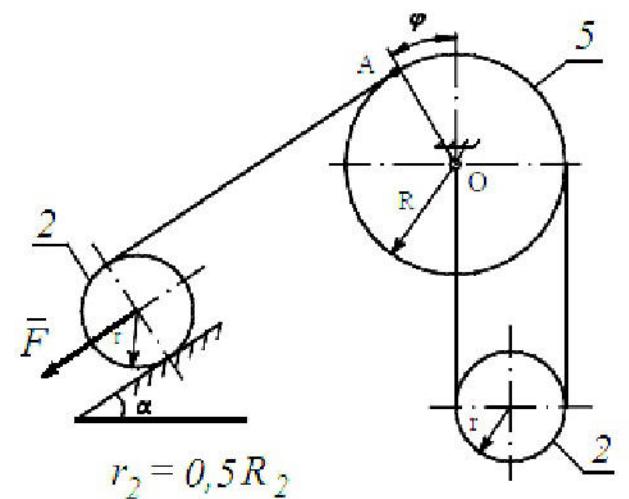
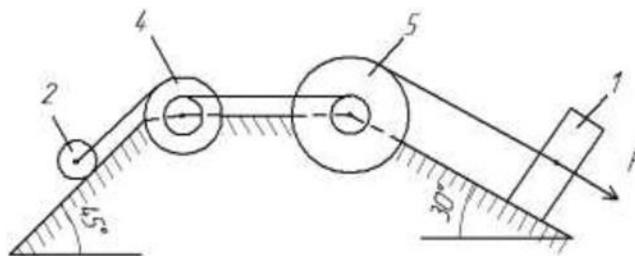
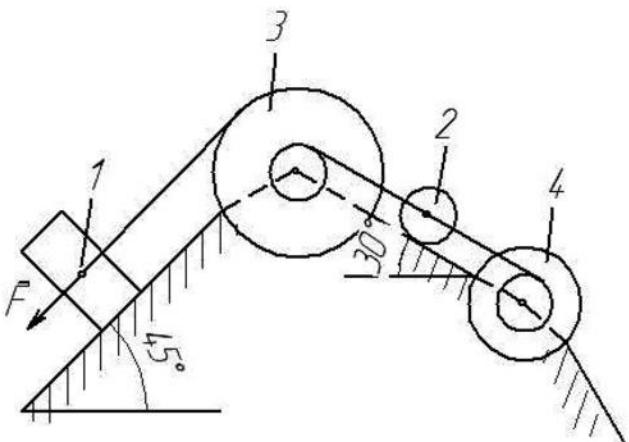
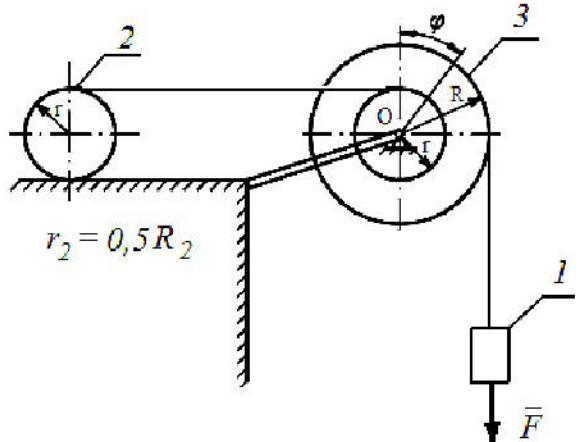
Таблица 1

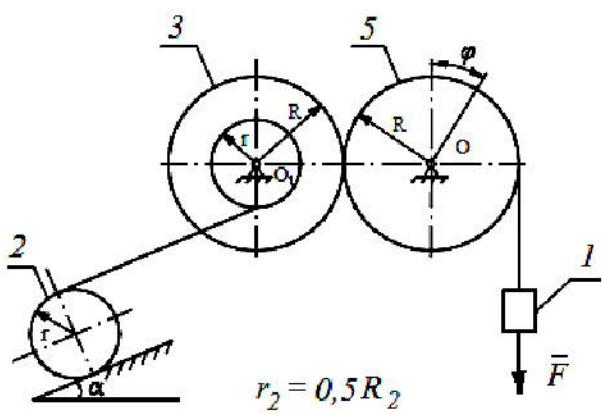
Номер условия	$m_1$ кг	$m_2$ кг	$m_3$ кг	$m_4$ кг	$M_3$ Н·м	$M_4(M_5)$ Н·м	$F$ Н	$S_1$ м
1	3	3	-	-	-	4	400	0,9
2	8	4	6	10	0	4	360	1,4
3	6	2	1	4	4	0	420	1,0
4	-	1	1	-	-	3	255	1,2
5	6	2	2	1	6	0	200	1,2
6	3	6	4	2	0	4	410	0,7
7	4	2	-	-	-	2	380	1,1
8	8	5	6	7	6	0	470	1,1
9	3	4	6	8	0	4	220	0,8
10	6	5	4	7	5	0	400	0,9
11	4	3	-	-	-	4	300	0,9
12	2	4	3	-	3	-	345	1,0
13	1	4	2	-	4	-	420	1,2
14	1	1,5	-	-	-	5	300	1,6
15	1	4	1,5	-	6	-	340	1,0
16	2	2	4	1	3	0	240	0,6
17	6	2	4	1	3	0	340	1,6
18	-	4	-	-	-	6	275	1,8
19	4	3	2	-	3	-	415	1,4
20	7	3	6	4	0	7	450	0,7
21	1,5	2	3	-	2	-	320	0,6
22	5	2	4	3	0	6	460	1,1
23	2	3	4	5	7	0	480	1,0
24	6	2	3	4	0	8	430	0,6
25	8	1	2	6	0	6	260	1,4
26	5	4	6	3	6	0	320	0,8
27	4	5	6	7	8	0	440	0,9
28	1	2	-	-	-	3	315	1,0
29	1	1,5	-	-	-	6	400	0,8
30	2	1	-	-	-	3	360	0,8

Расчетные схемы к вариантам заданий

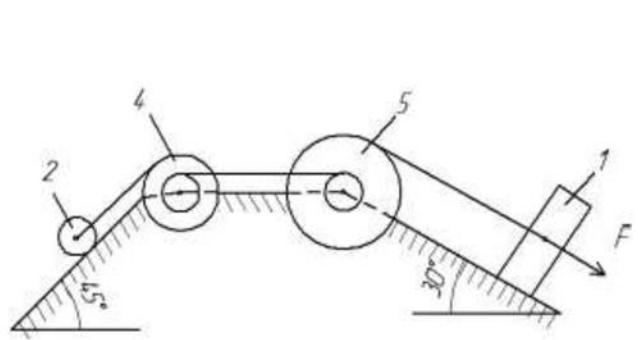




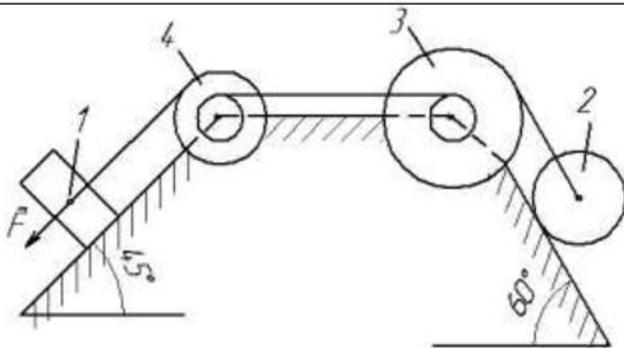




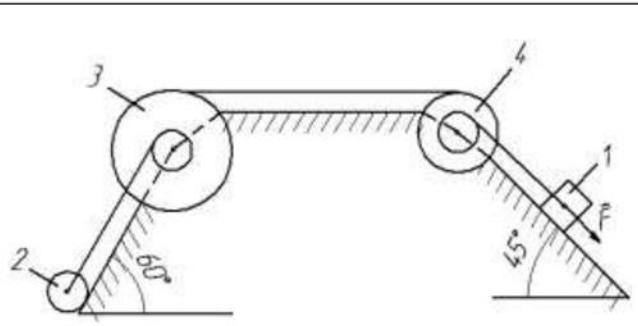
21



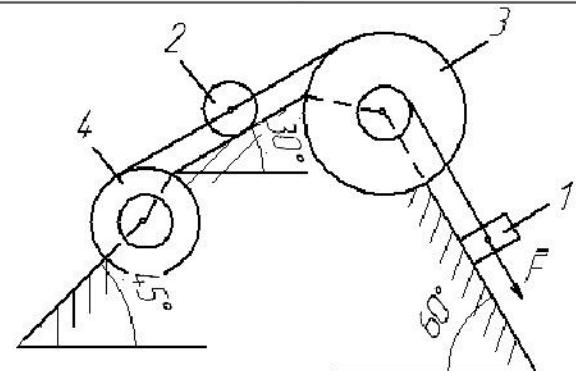
22



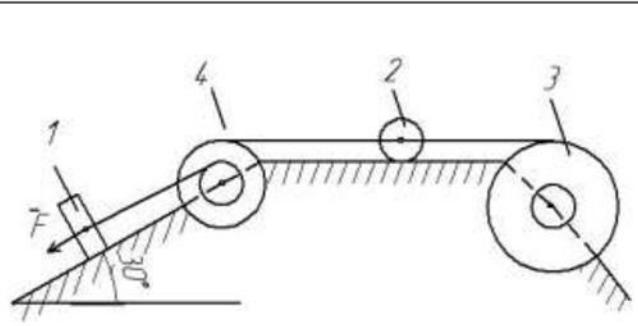
23



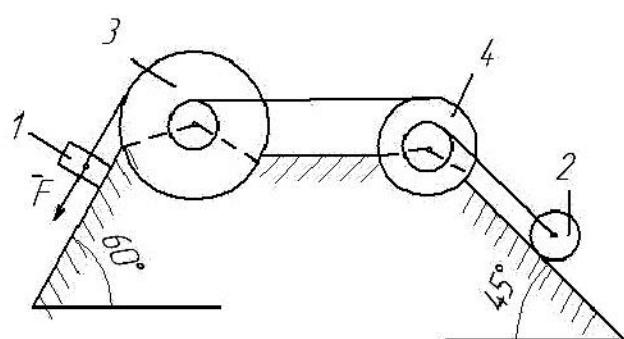
24



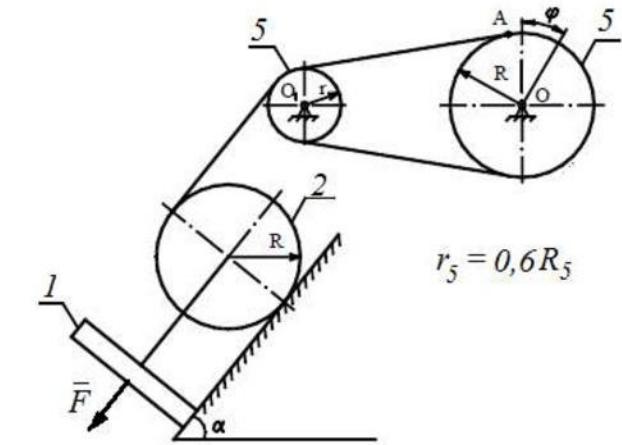
25



26



27



28

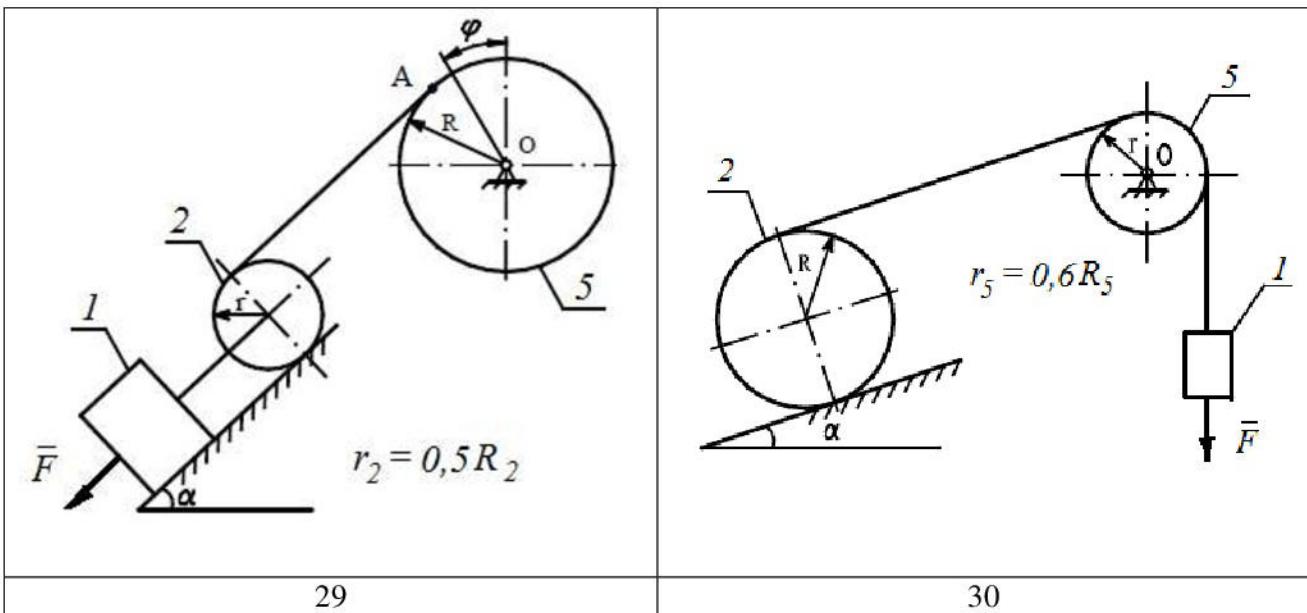


Рис. Варианты расчётных схем механизмов

**Ответы:**

<b>1</b>	$v_1=6,1 \text{ м/с}$	<b>16</b>	$v_1=5,9 \text{ м/с}$
<b>2</b>	$v_1=5,3 \text{ м/с}$	<b>17</b>	$v_1=3,4 \text{ м/с}$
<b>3</b>	$v_1=5,4 \text{ м/с}$	<b>18</b>	$v_1=2,2 \text{ м/с}$
<b>4</b>	$v_1=3,8 \text{ м/с}$	<b>19</b>	$v_1=3,7 \text{ м/с}$
<b>5</b>	$v_1=4,2 \text{ м/с}$	<b>20</b>	$v_1=4,2 \text{ м/с}$
<b>6</b>	$v_1=6,4 \text{ м/с}$	<b>21</b>	$v_1=6,6 \text{ м/с}$
<b>7</b>	$v_1=3,6 \text{ м/с}$	<b>22</b>	$v_1=4,2 \text{ м/с}$
<b>8</b>	$v_1=5,8 \text{ м/с}$	<b>23</b>	$v_1=3,7 \text{ м/с}$
<b>9</b>	$v_1=3,3 \text{ м/с}$	<b>24</b>	$v_1=2,9 \text{ м/с}$
<b>10</b>	$v_1=3,5 \text{ м/с}$	<b>25</b>	$v_1=4,3 \text{ м/с}$
<b>11</b>	$v_1=5,1 \text{ м/с}$	<b>26</b>	$v_1=5,7 \text{ м/с}$
<b>12</b>	$v_1=6,2 \text{ м/с}$	<b>27</b>	$v_1=4,3 \text{ м/с}$
<b>13</b>	$v_1=4,6 \text{ м/с}$	<b>28</b>	$v_1=2,8 \text{ м/с}$
<b>13</b>	$v_1=4,8 \text{ м/с}$	<b>29</b>	$v_1=2,5 \text{ м/с}$
<b>15</b>	$v_1=5,5 \text{ м/с}$	<b>30</b>	$v_1=4,1 \text{ м/с}$