МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Юго-Западный государственный университет» (ЮЗГУ)

Кафедра механики, мехатроники и робототехники



Методические указания к выполнению курсовой работы по дисциплине «Компьютерное управление мехатронными системами» для студентов направления 15.03.06

Предназначены

ДЛЯ

Мехатроника и робототехника всех форм обучения.

Составители: к.т.н. Яцун А.С.

Рецензент

Кандидат технических наук, доцент Е.Н. Политов

ПРАКТИКУМ ПО ЦИФРОВОМУ	УПРАВЛЕНИЮ МЕХАТРОННЫМИ
------------------------	-------------------------

СИСТЕМАМИ: Методические указания к выполнению практических и			
самостоятельных работ по дисциплине «Компьютерное управление			
мехатронными системами» / Юго-Зап. гос. ун-т; сост. А.С. Яцун. Курск,			
2017 с.: ил, табл Библиогр.: с			
			
Методические указания содержат рекомендации по выполнению			
практических и самостоятельных работ с описанием методов проектирования			
и исследования цифровых систем управления, обработки сигналов,			
подключения исполнительных устройств и реализации цифровых			
регуляторов.			
Методические указания соответствуют требованиям программы,			
утверждённой учебно-методическим объединением.			

подготовки 15.03.06

Текст печатается в авторской редакции

студентов направления

Подписано	в печать	. Формат 60х84 1	/16	Усл.печ.л.	
_	Учизд.л	_ Тираж 100 экз. Заказ.	Бесплатно.		
Юго-Западный государственный университет.					
305040 Курск, ул. 50 лет Октября, 94					

Введение.

Описание структуры цифровой системы управления.	4
Теорема Котельникова-Шеннона. Эффект поглощения частот.	4
Система управления на основе	4
последовательного программирования. Система управления на основе прерываний.	4
Проектирование многоконтурной системы управления.	4
Исследование характеристик ШИМ-сигнала.	4
Подключение аналоговых и цифровых датчиков к системе управления.	4
Формирование оптимальных траекторий движения.	4
Проектирование цифровой системы управления мобильным роботом.	4
Итого	36

4.3 Самостоятельная работа студентов (СРС)

Таблица 4.3 - Самостоятельная работа студентов

Наименование раздела дисциплины	Срок выполнения	Время, затрачиваемое на выполнение СРС, час.
Основные понятия в области компьютерного управления . мехатронными системами. Структура цифровой системы.	1-2 недели	16
Аппаратные средства систем компьютерного управления.	3-4 недели	16
Математические модели и методы анализа компьютерных систем управления.	5 неделя	16
Синтез цифровых систем управления движением.	6 неделя	16
Алгоритмическое и программное обеспечение компьютерных систем управления.	7-8 неделя	18
Формы и методы задания программных движений.	9-10 неделя	16
Алгоритмы позиционного, скоростного и силового управления движением мехатронных систем	11-12 неделя	16
Структуры и методы адаптивного управления движением мехатронных систем.	13-14 неделя	16
Оптимальное управлением мехатронными системами.	15-16 неделя	16
Способы и алгоритмы принятия 0 решений в интеллектуальных системах	17-18 неделя	16

управления.	

Список использованных источников

- 1. Бесекерский В.А., Попов В.П. Теория систем автоматического управления.— Изд. 4-е, перераб. и доп. СПб, Изд-во «Профессия», 2003. 752 с.
- 2. Левитский Н. И. Теория механизмов и машин: Учеб. Пособие для вузов. 2-е изд., перераб. и доп.- М.: Наука. Гл. ред. физ.-мат. лит., 1990.- 592 с.
- 3. Красковский Е.Я., Дружинин Ю.А., Филатова Е.М. Расчет и конструирование механизмов приборов и вычислительных систем: Учеб. пособие для приборостроит. спец. вузов / Под ред. Ю.А. Дружинина. 2-е изд., перераб. и доп. М.: Высш. шк., 1991. 480 с.
- 4. Элементы приборных устройств (Основной курс): Учеб. пособие для студентов вузов. В 2-х ч. Ч. 1. Детали, соединения и передачи / Тищенко О.Ф., Киселев Л.Т., Коваленко А.П. и др.; Под ред. О.Ф. Тищенко. М.: Высш. шк., 1982. 304 с.
- 5. X. Хоровец, А. Хилл. Исскуство схемотехники:. М.: Наука, 2004 320 с ил.
- 6. http://www.atmel.com
- 7. http://www.atmel.ru
- 8. http://www.analogdevices.com
- 9. http://www.internationalrectifier.com
- 10. http://www.national.com