МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Юго-Западный государственный университет»

Утверждаю

С.Г. Емельянов

2020 г.

ПРОГРАММА ПОВЫШЕНИЯ КВАЛИФИКАЦИИ

Эксплуатация промышленных экзоскелетных комплексов

Форма обучения: без отрыва от работы (с частичным отрывом от работы).

1 Цель реализации программы

Целью реализации программы является повышение профессионального уровня и получение и/или качественное изменение компетенций, необходимых для профессиональной деятельности в области эксплуатации промышленного грузоподъемного и технологического оборудования на основе человеко-машинного аппарата (промышленного экзоскелета), проведения испытаний новых образцов промышленного оборудования, изучение базовых принципов построения робототехнических комплексов.

В процессе изучения программы происходит формирование и совершенствование следующих профессиональных компетенций:

- готовность участвовать в проведении предварительных испытаний составных частей опытного образца мехатронной или робототехнической системы по заданным программам и методикам;
- готовность участвовать в подготовке технико-экономического обоснования проектов создания мехатронных и робототехнических систем, их подсистем и отдельных модулей;
- способность планировать проведение испытаний отдельных модулей и подсистем мехатронных и робототехнических систем, участвовать в работах по организации и проведению экспериментов на действующих объектах и экспериментальных макетах, а также в обработке результатов экспериментальных исследований;
- способность оценивать потенциальные опасности, сопровождающие испытания разрабатываемых мехатронных и робототехнических систем, и обосновывать меры по их предотвращению;
- готовность к организации работы по профилактике производственного травматизма и профессиональных заболеваний, а также по обеспечению предотвращения экологических нарушений;
- готовность к внедрению результатов разработок мехатронных и робототехнических систем, их подсистем и отдельных модулей в производство;
- готовность к участию в работах по изготовлению, отладке и сдаче в эксплуатацию мехатронных и робототехнических систем, их подсистем и отдельных модулей;
- готовность осуществлять проверку технического состояния оборудования, производить его профилактический контроль и ремонт путем замены отдельных модулей;
- способность разрабатывать инструкции по эксплуатации используемого технического оборудования и программного обеспечения для технического персонала;

• готовность выполнять отладку программно-аппаратных комплексов и их сопряжение с техническими объектами в составе мехатронных и робототехнических систем.

2 Планируемые результаты обучения

В результате освоения программы слушатель должен приобрести следующие знания и умения, необходимые для качественного изменения компетенций, указанных в п. 1:

слушатель должен знать:

- назначение и основные принципы построения экзоскелетных систем;
- основы биомеханики и физиологии человека при ходьбе, поднимании грузов и выполнении технологических операций с использованием экзоскелета;
 - общие сведения об электромеханических системах;
- структуру, принцип действия и особенности использования различных типов экзоскелетов;
- принцип работы и устройство информационных систем в робототехнических комплексах, в том числе, измерительных систем и систем технического зрения;
- основы теории управления и компьютерного управления робототехническими системами;
 - правила техники безопасности при работе с экзоскелетом;
- инструкции по эксплуатации используемого технического оборудования и программного обеспечения для технического персонала;

слушатель должен уметь:

- осуществлять наладку, регулировку и настройку экзоскелетных систем различного типа;
- выполнять отладку программно-аппаратных комплексов экзоскелетов;
- осуществлять типовые технологические операции с использованием экзоскелета;

слушатель должен владеть:

- готовностью участвовать в проведении предварительных испытаний составных частей опытного образца экзоскелета;
- готовностью участвовать в подготовке технико-экономического обоснования проектов создания экзоскелетных систем, их подсистем и отдельных модулей;
- способностью участвовать в работах по организации и проведению экспериментов на действующих объектах и экспериментальных макетах экзоскелетов, а также в обработке результатов экспериментальных исследова-

ний;

- способностью оценивать потенциальные опасности, сопровождающие испытания разрабатываемых экзоскелетов, и обосновывать меры по их предотвращению;
- готовностью осуществлять проверку технического состояния оборудования, производить его профилактический контроль и ремонт путем замены отдельных модулей;
- способностью использовать и при необходимости разрабатывать инструкции по эксплуатации используемого технического оборудования и программного обеспечения для технического персонала;
- готовностью выполнять отладку программно-аппаратных комплексов экзоскелетов.

3 Оценка качества освоения программы (формы аттестации, оценочные и методические материалы)

Оценка качества освоения программы осуществляется комиссией по аттестации. Итоговая аттестация проводится в виде зачёта. К зачёту допускаются слушатели, выполнившие программу обучения. Зачёт проводится в тестовой форме по теоретической части и в виде испытания по практической части.

Критерии оценок при ответе на зачете: «зачтено» - ответ на 70 и более процентов вопросов; «не зачтено» - ответ менее чем на 70% вопросов. Примерные вопросы для итоговой аттестации приведены в приложении Б.

Приложение А

Учебный план программы повышения квалификации «Эксплуатация промышленных экзоскелетных комплексов»

Категория слушателей: руководители и специалисты промышленных предприятий и организаций, связанные с выполнением погрузочноразгрузочных, складских и других технологических операций, работники, связанные с ремонтом технологического оборудования, специалисты по охране труда на предприятиях и организациях, специалисты по внедрению новой техники и технологий и т.п.

Трудоемкость обучения: 72 ч.

			В том числе		
№ п/п	Наименование разделов	Всего,	лек- ции	практиче- ские занятия	Самостоя- тельная работа
1	2	3	4	5	6
1	Теоретические аспекты эксплуата- ции экзоскелетов	36	4	2	30
1.1	Общие сведения об экзоскелетных комплексах	8	1		7
1.2	Общие сведения о физиологии человека	4			4
1.3	Общие сведения об управляемых электромеханических системах	4	1		3
1.4	Общие вопросы эргономики и безопасности жизнедетельности	4			4
1.5	Основы человеко-машинного взаимо- действия применительно к экзоскеле- там	4	1		3
1.6	Основные виды технологических процессов с использованием экзоскелетов	6	1		5
1.7	Ознакомление с устройством экзоскелетов	6		2	4
2	Практические аспекты эксплуатации промышленных экзоскелетов	34	2	16	16
Итого		70	6	18	46
3	Итоговая аттестация	2			зачёт

Приложение Б

Примерные вопросы для итоговой аттестации

Вопросы по теме «1.1 Общие сведения об экзоскелетных комплексах»:

- 1. Что такое экзоскелет?
- 2. Для чего предназначен экзоскелет?
- 3. Какие виды экзоскелетов бывают?
- 4. Как различаются экзоскелетные системы по критерию распределения энергии в системе человек- машина?
- 5. Особенности конструкций известных моделей экзоскелетов.
- 6. Основные технические характеристики промышленного экзоскелета Exo HEAVER AE
- 7. Какие требования предъявляются к конструкциям экзоскелетов?

Вопросы по теме «1.2 Общие сведения о физиологии человека»:

- 1. Физиологические особенности подъема грузов
- 2. Основные правила подъема грузов
- 3. Физиологические основы ходьбы
- 4. Как переносится вес системы человек-экзоскелет во время ходьбы?
- 5. Как меняется центр масс системы человек-экзоскелет во время ходьбы?
- 6. Какие факторы влияют на устойчивость человека при движении?
- 7. Какие изменения происходят в основных физиологических системах человека при выполнении технологических операций?

Вопросы по теме «1.3 Общие сведения об управляемых электромеханических системах»:

- 1. Какие элементы входят в состав управляемой электромеханической системы?
- 2. Какой тип электродвигателя используется в экзоскелете?
- 3. Какой механической характеристикой обладает двигатель экзоскелета?
- 4. Какие основные параметры характеризующие электродвигатель?
- 5. Что такое ШИМ?
- 6. Какие датчики используется в экзоскелете?
- 7. Какой тип элементов питания используется в экзоскелете?
- 8. Какие основные правила использования li-ро аккумуляторов?

Вопросы по теме «1.4 Общие вопросы эргономики и безопасности жизнедетельности»:

- 1. Понятия «опасность», «безопасность». Виды опасностей.
- 2. Виды, источники основных опасностей техносферы и ее компонентов.
- 3. Вредные и опасные негативные факторы. Характеристики основных вредных и опасных факторов среды обитания человека, их воздействие.
- 4. Методы контроля и мониторинга опасных и вредных факторов.
- 5. Комфортные (оптимальные) условия жизнедеятельности.
- 6. Эргономические условия безопасности труда.
- 7. Классификация условий труда по тяжести и напряженности трудового процесса.

- 8. Классификация условий труда по факторам производственной среды.
- 9. Антропометрическая, сенсомоторная, энергетическая, биомеханическая и психофизиологическая совместимость человека и машины.
- 10. Организация рабочего места.
- 11. Какие факторы необходимо учитывать при выполнении технологических операций?
- 12. Как распределяется нагрузка на позвоночник при подъеме грузов?

Вопросы по теме «1.5 Описание человеко-машинного взаимодействия при использовании экзоскелета»:

- 1. Какими особенностями должна обладать манжета экзоскелета?
- 2. Из каких функциональных частей состоит манжета экзоскелета?
- 3. Какова форма жесткой части манжеты? Какую функцию она несет?
- 4. Зачем используется стягивающий элемент манжеты?
- 5. Зачем в манжете используется мягкие элементы?
- 6. Из каких частей состоит манжета Exo Heaver?
- 7. Как осуществляется регулировка длины стропы манжеты?

Вопросы по теме «1.6. Основные виды технологических процессов с использованием экзоскелетов»

- 1. Какие типовые задачи могут выполняться в экзоскелете?
- 2. Каких правил необходимо придерживаться при ходьбе в экзоскелете?
- 3. Каков порядок действий при выполнении подъема груза в Exo Heaver GC?
- 4. Каков порядок действий при выполнении подъема груза в Exo Heaver AE?
- 5. Какие условия необходимо соблюдать при подъеме груза с помощью лебедки?
- 6. Какие элементы управления и индикации присутствуют на пульте управления подъемным механизмом
- 7. Каков порядок действий при опускании груза в Exo Heaver AE?
- 8. Перечислите условия, необходимые для стравливания троса?
- 9. Перечислите условия, необходимые для сматывания троса?
- 10. Что относится к типовым сценариям использования экзоскелета?

Вопросы по разделу 2 «Практические аспекты эксплуатации промышленных экзоскелетов»:

- 1 Как называются комплектации экзоскелета Exo Heaver?
- 2 Сколько степеней свободы в бедренном шарнирном соединении экзоскелета?
- 3 Сколько степеней свободы в голеностопном шарнирном соединении экзоскелета?
- 4 Как осуществляется фиксация длины звена голени/бедра?
- 5 Как осуществляется настройка вылета бедренного шарнира?
- 6 Каков порядок действий при регулировке высоты экзоскелета (положения спины)
- 7 Каков правильный порядок фиксации оператора в экзоскелете при надевании?
- 8 Каков порядок действий при фиксации ноги в бедренной манжете?